



ZÁPADOČESKÁ  
UNIVERZITA  
V PLZNI

# Samostatná práce z KIV/VSP

příklad č. 4, okruh 0

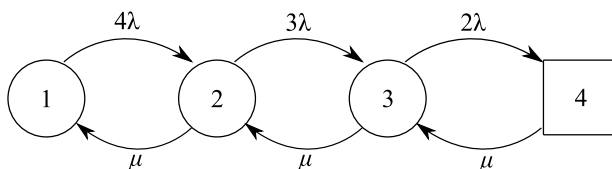
**Ivan Habernal, A02226**  
e-mail: habernal@students.zcu.cz  
datum narození: 5. 7.

# 1 Zadání

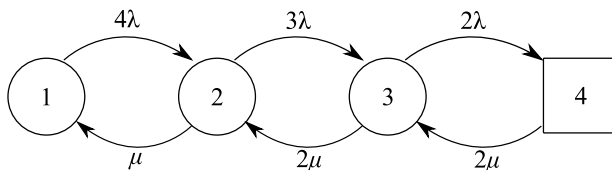
Spolehlivostně řešený počítačový systém má čtyři shodné moduly s konstantní intenzitou poruch  $\lambda$  a konstantní intenzitou oprav  $\mu$ . Pro správnou funkci systému jsou nutné 2 neporouchané moduly. Při poruše celého systému (probíhá oprava) se zbývající (jeden) zdravý modul vypíná (alternativa – nevypíná). Současně lze opravovat 1 (alternativně 2) moduly.

## 2 Matematické řešení

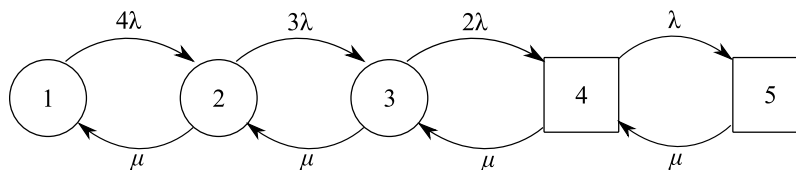
Pro všechny možnosti sestavíme markovské modely. Kulaté stavy znamenají, že je systém funkční; čtvercové, že je systém nefunkční.



Obrázek 1: Graf přechodů, kdy se při poruše systému zbývající zdravý modul vypíná a lze současně opravovat pouze 1 modul.



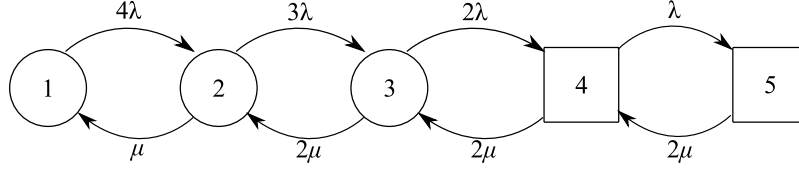
Obrázek 2: Graf přechodu, kdy se při poruše systému zbývající zdravý modul vypíná a lze současně opravovat 2 moduly.



Obrázek 3: Graf přechodu, kdy se při poruše systému zbývající zdravý modul nevypíná a lze současně opravovat pouze 1 modul.

Ve stavu 1 fungují všechny 4 moduly, ve stavu 2 je porouchaný jeden modul a ostatní tři fungují, ve stavu 3 jsou porouchané dva moduly (systém jako celek už nefunguje) a další dva moduly fungují, ve stavu 4 jsou porouchané tři moduly a jeden modul funguje (příp. je odpojen) a ve stavu 5 nefunguje žádný modul.

Pro teoretický výpočet dále uvažujme kvůli menšímu počtu stavů první příklad („zdravý“ modul se vypíná, opravuje se současně pouze jeden); výpočet ostatních by probíhal analogicky.



Obrázek 4: Graf přechodu, kdy se při poruše systému zbývajcí zdravý modul nevypíná a lze současně opravovat 2 moduly.

Sestavíme proto soustavu rovnic pro ustálené pravděpodobnosti stavů s využitím frekvenční rovnováhy včetně nezbytné normalizační podmínky.

$$\begin{aligned}
4\lambda p_1 &= \mu p_2 \\
4\lambda p_1 + p_3 \mu &= (3\lambda + \mu) p_2 \\
3\lambda p_2 + \mu p_4 &= (2\lambda + \mu) p_3 \\
2\lambda p_3 &= \mu p_4 \\
p_1 + p_2 + p_3 + p_4 &= 1
\end{aligned}$$

Z první, druhé a třetí rovnice postupně dostaneme

$$\begin{aligned}
p_2 &= \frac{4\lambda}{\mu} p_1 \\
p_3 &= \left( (3\lambda + \mu) \cdot 4\lambda - \frac{4\lambda}{\mu} \right) p_1 \\
p_4 &= \frac{2\lambda}{\mu} \left( (3\lambda + \mu) \cdot 4\lambda - \frac{4\lambda}{\mu} \right) p_1
\end{aligned}$$

a získané  $p_2$ ,  $p_3$  a  $p_4$  dosadíme do normalizační podmínky a získáme  $p_1$ .

$$\begin{aligned}
\frac{1}{p_1} &= 1 + \frac{4\lambda}{\mu} + \left( (3\lambda + \mu) \cdot 4\lambda - \frac{4\lambda}{\mu} \right) \cdot \left( 1 + \frac{2\lambda}{\mu} \right) \\
&\vdots \\
p_1 &= 1 \frac{\mu}{4\lambda} + \frac{1}{12\lambda^2} + \frac{1}{4\mu\lambda} - \frac{\mu}{4\lambda} + \frac{\mu}{24\lambda^3} + \frac{1}{8\lambda} - \frac{\mu^2}{8\lambda^2}
\end{aligned}$$

Odtud bychom zpětným dosazením dostali pravděpodobnosti  $p_2 - p_4$  (záměrně jsem vynechal).

Součtem pravděpodobností stavů, ve kterých je systém funkční, dostaneme *stacionární koeficient pohotovosti* –  $K_p$ . Jedná se o limitní případ *okamžitého koeficientu pohotovosti*  $K_p(t)$ , který udává pravděpodobnost, že systém bude v čase  $t$  provozuschopný. Platí tedy

$$K_p = \lim_{t \rightarrow \infty} K_p(t)$$

a pro náš systém, kde je systém funkční ve stavech 1, 2 a 3 pak platí

$$K_p = p_1 + p_2 + p_3.$$

Odtud bychom dále vypočítali *střední dobu provozu*  $T_s$  podle vztahu

$$K_p = \frac{T_s}{T_s + T_0},$$

ale tady už jsem si nějak nevěděl rady...

### 3 Programátorské řešení

Pro simulační spolehlivostní model bychom se (podle mého názoru) mohli obejít i bez knihovny *J-Sim* a použít postup z [?] (příklad 7.7). Přesto *J-Sim* použijeme. Zde načrtnu jakýsi náznak dekompozice a řešení:

- od *procesu* (J-Sim) oddělíme třídu *modul* se stavem fungující/rozbitý;
- vytvoří se čtyři moduly se zadanou intenzitou poruch/oprav;
- v hlavní smyčce simulace se
  - pro aktivní fungující modul vygeneruje čas, za kdy se porouchá, a uspí se;
  - pro aktivní rozbitý modul vygeneruje čas, za kdy bude opraven, a uspí se;
  - v každém časovém kroku zjistí, jestli systém funguje a aktualizují se statistiky;

čili v porovnání se SHO je zde objektová analýza velmi jednoduchá (proto záměrně vynechám i UML diagram).

Úlohu jsem tedy naprogramoval pro případ, že je možno opravovat současně dva moduly a při výpadku systému se zbývající moduly nevypínají. Počet souběžně opravovaných modulů lze nastavit konstantou `REPAIRING_AVAILABILITY` ve třídě `SystemSimulation`, kde lze také nastavit celkový počet modulů a minimální počet modulů, kdy lze ještě systém pokládat za funkční.

Program kromě výstupu výsledků na konzoli ještě loguje do souboru `app.log`, defaultní logování J-Simu je vypnuto. K sestavení je nutné mít nainstalovaný Ant, popis tasků je v souboru `README.TXT`.

### Reference

- [1] Racek S.: *Pravděpodobnostní modely počítačů*, (nevydáno).