

Metody přidělování paměti

Základní způsoby: -Statické (přidělení paměti v čase překladu)
-Dynamické (přiděleno v run time) v zásobníku
na haldě

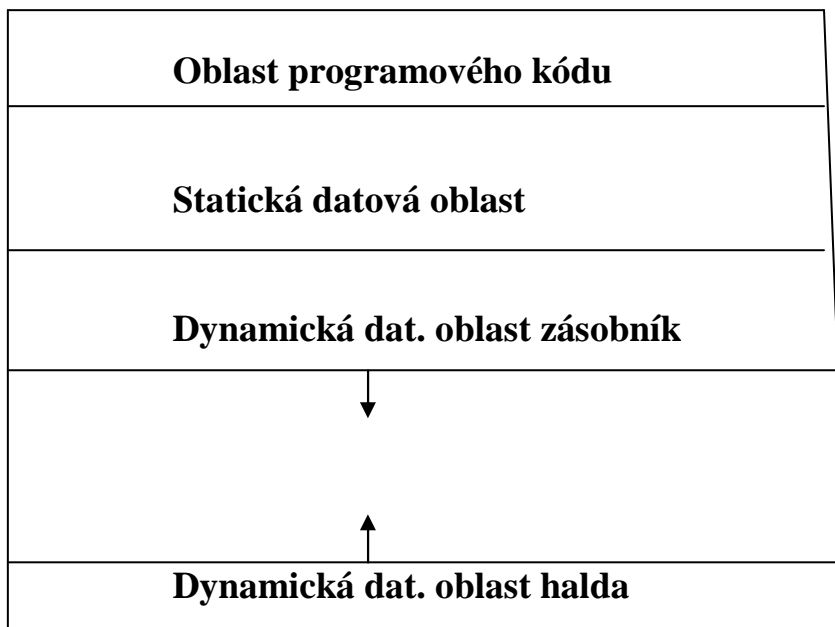
Důležitá hlediska jazykových konstrukcí:

- Dynamické typy
- Dynamické proměnné
- Rekurze
- Konstrukce pro paralelní výpočty

Podstatný je rovněž způsob:

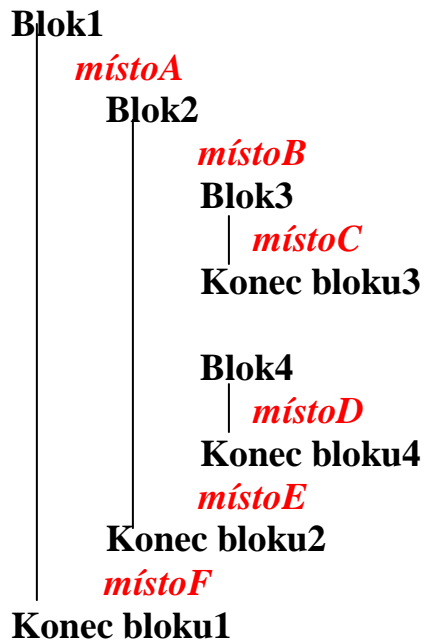
- Omezování existence entit v programu (namespace, package, blok...)
- Určování přístupu k nelokálním entitám
na základě statického vnořování rozsahových jednotek,
na základě dynamického vnoření rozsahových jednotek.

Rozdělení paměti cílového programu



Statické přidělování paměti

- Globální proměnné
- Static proměnné
- Proměnné jazyka bez rekurze (i s blokovou strukturou)



Statické přidělování pomocí zásobníku

? obsah zásobníku v různých okamžicích výpočtu

Bloky

		3	4		
	2	2	2	2	
1	1	1	1	1	1
Místo A	B	C	D	E	F

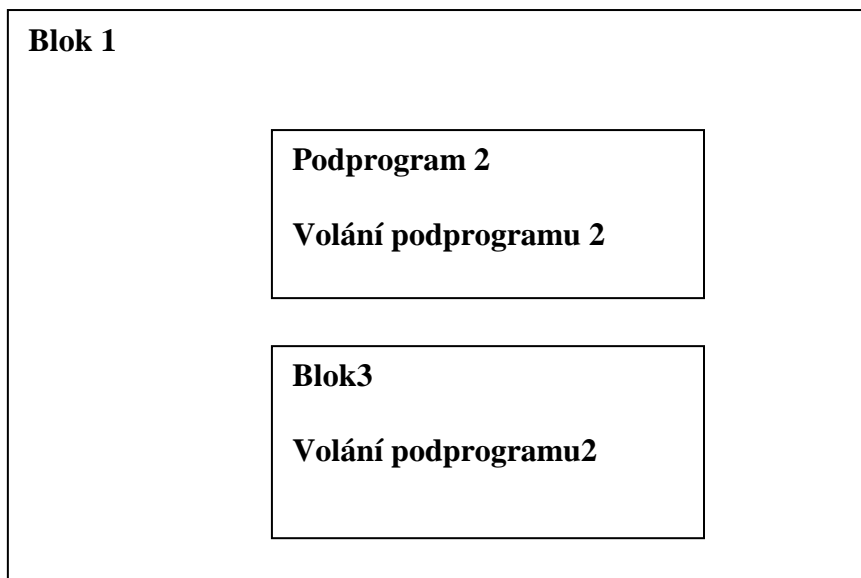
Dynamické přidělování v zásobníku

Aktivační Záznam (AZ představuje lokální prostředí výpočtu)

obsahuje místo pro:

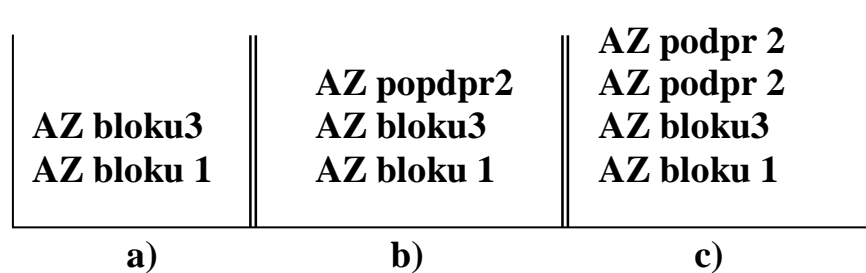
- Lokální proměnné
- Parametry
- Návratovou adresu
- Funkční hodnotu (je-li podpr. funkcí)
- Pomocné proměnné pro mezivýsledky (také možno v registrech)
- Další informace potřebné k uspořádání aktivačních záznamů

Př.

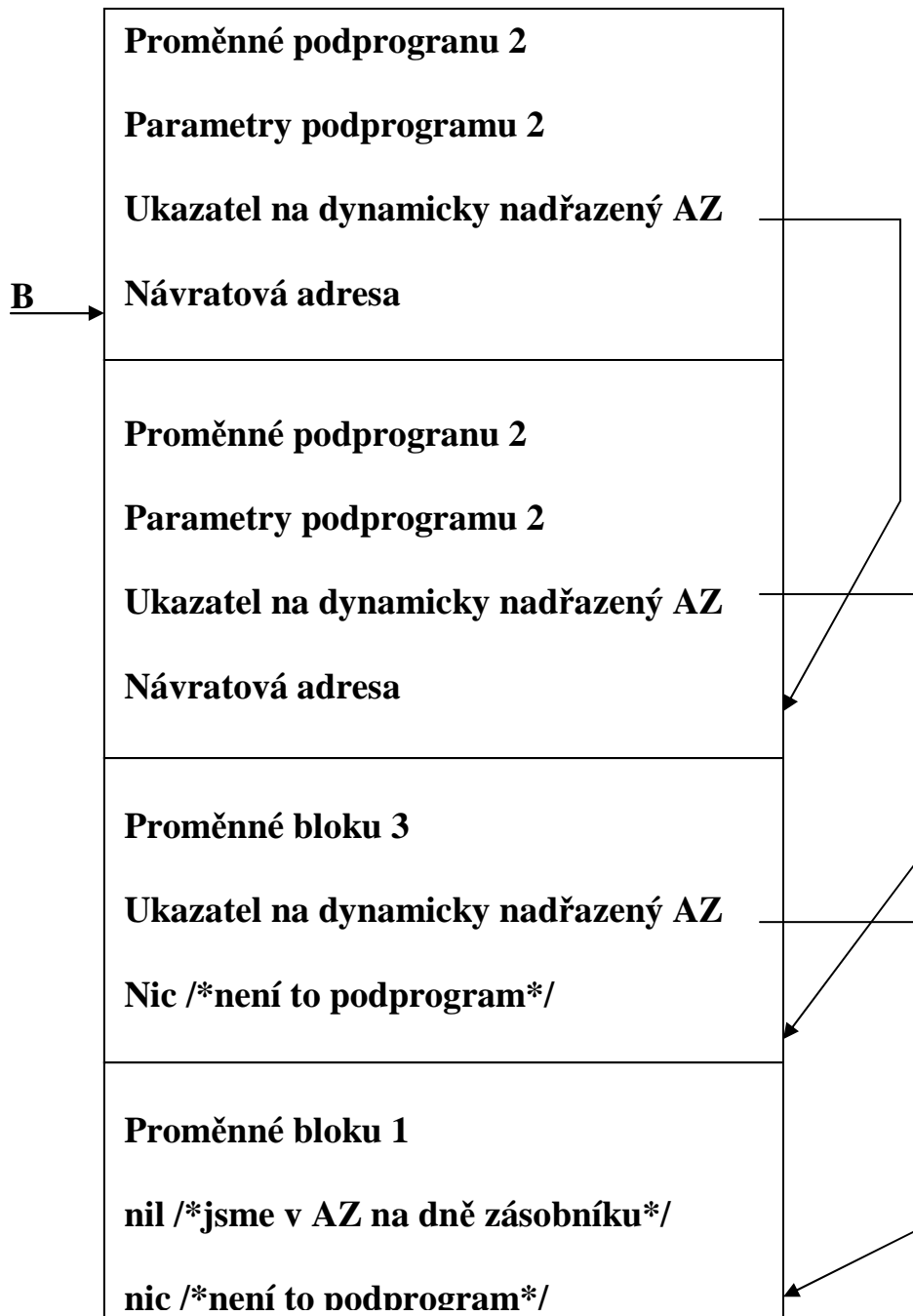


? stav výpočtového zásobníku

- a) Při vstupu do bloku 3
- b) Při prvním volání podprogramu 2
- c) Při rekurzivním vyvolání podprogramu 2



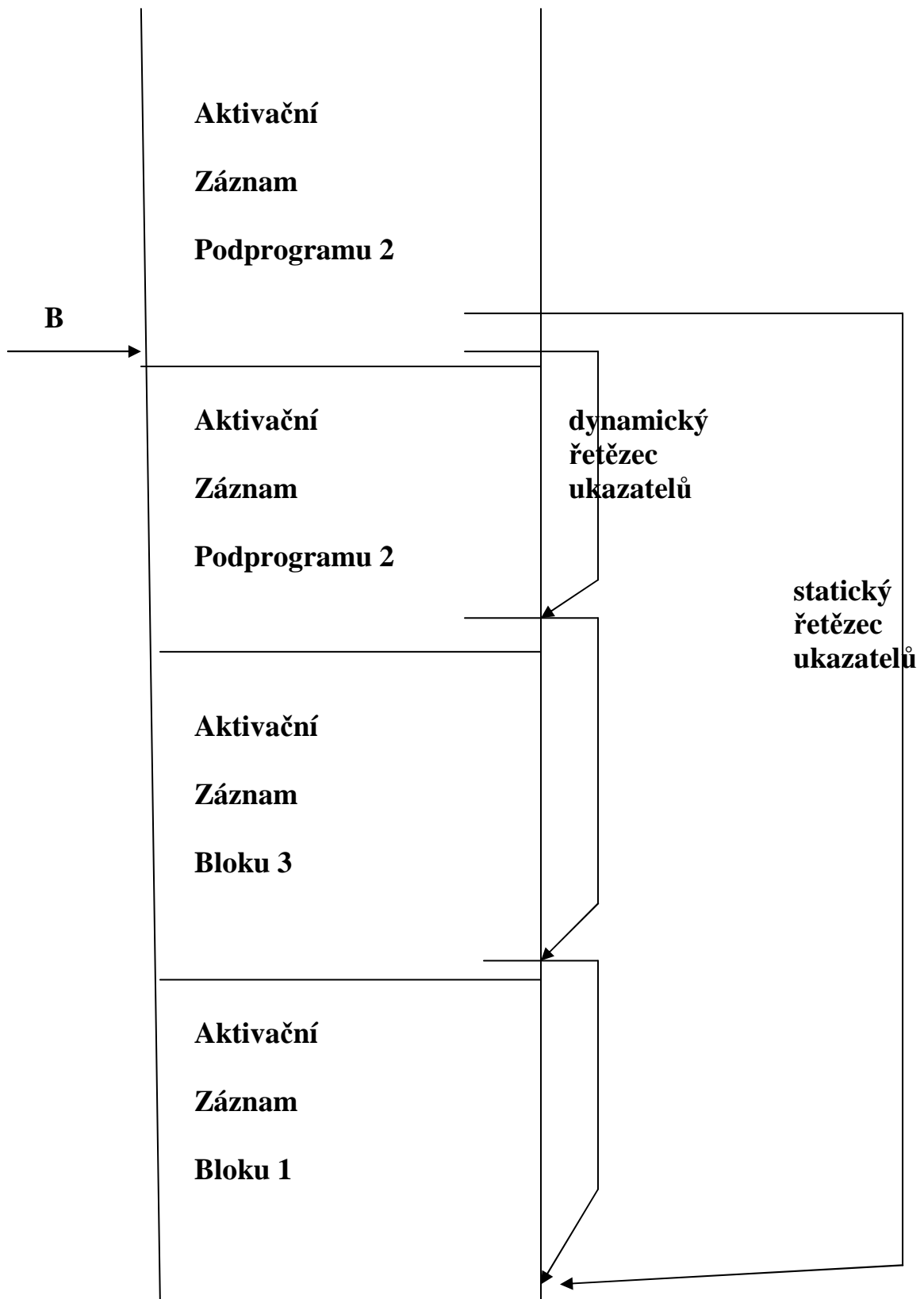
Uspořádání aktivačních záznamů při rekurz. vyvolání podpr.2 s dynamickým řetězcem pro rušení AZ při výstupu z rozsahové jednotky



Obr. Zásobník při rekurzivním volání podprogramu 2

B je registr ukazující na vrcholový AZ

Potřebujeme ještě vyřešit přístup k nelokálním proměnným při statickém = lexikálním rozsahu platnosti jmen. To řeší tzv. řetězec statických ukazatelů



Obr. Zásobník se statickým a dynamickým řetězcem ukazatelů při rekurzivním volání podprogramu 2

Vytváření řetězců ukazatelů

Necht' AZ má tvar:

- pomocné proměnné**
- Lokální proměnné**
- Parametry**
- Funkční hodnota**
- Statický ukazatel**
- Dynamický ukazatel**
- Návratová adresa**

Zásobník Z, s vrcholem T

Při stupu do rozsahové jednotky (vyvolání podprogramu nebo vstupu výpočtu do bloku = Aktivace rozsahové jednotky):

- A1) $Z[T + 1] \leftarrow$ návratová adresa /* pouze u podprogramů*/
- A2) $Z[T + 2] \leftarrow B$ /*nastavení dynamického ukazatele*/
- A3) $Z[T + 3] \leftarrow B$
For $i \leftarrow 1$ to $m - n$ do $Z[T + 3] \leftarrow Z[Z[T + 3] + 2]$ /*nastavení statického ukazatele*/
- A4) $B \leftarrow T + 1$ /*nastavení bazového registru*/
- A5) $T \leftarrow T +$ velikost aktivačního záznamu
- A6) skok na první instrukci podprogramu a uložení do Z údajů o skutečných parametrech /*pouze u podprogramů*/

Pozn. Je-li podprogram překládán odděleně (neznámá velikost jeho AZ), pak je úprava T provedena až na začátku volaného podprogramu.

Při výstupu z rozsahové jednotky (Návrat z podprogramu nebo průchod koncem bloku):

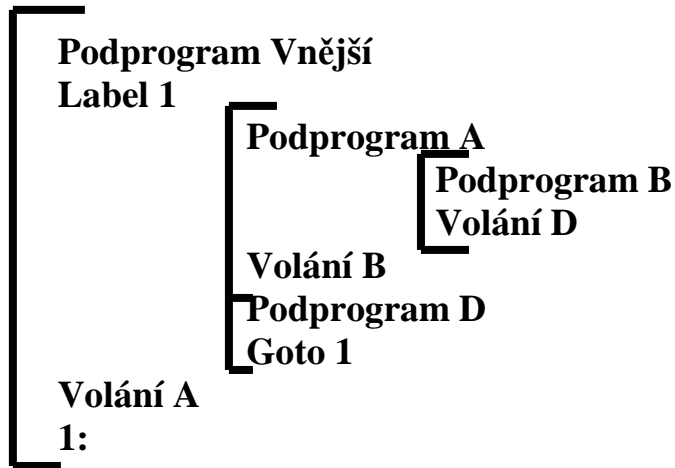
- N1) $T \leftarrow B - 1$
- N2) $B \leftarrow Z[B + 1]$
- N3) skok na adresu uloženou v $Z[T + 1]$ /*pouze u podprogramů*/

Výstup z rozsahové jednotky nelokálním Skokem (hladina n deklarace návěští je menší než hladina m místa s příkazem skoku)

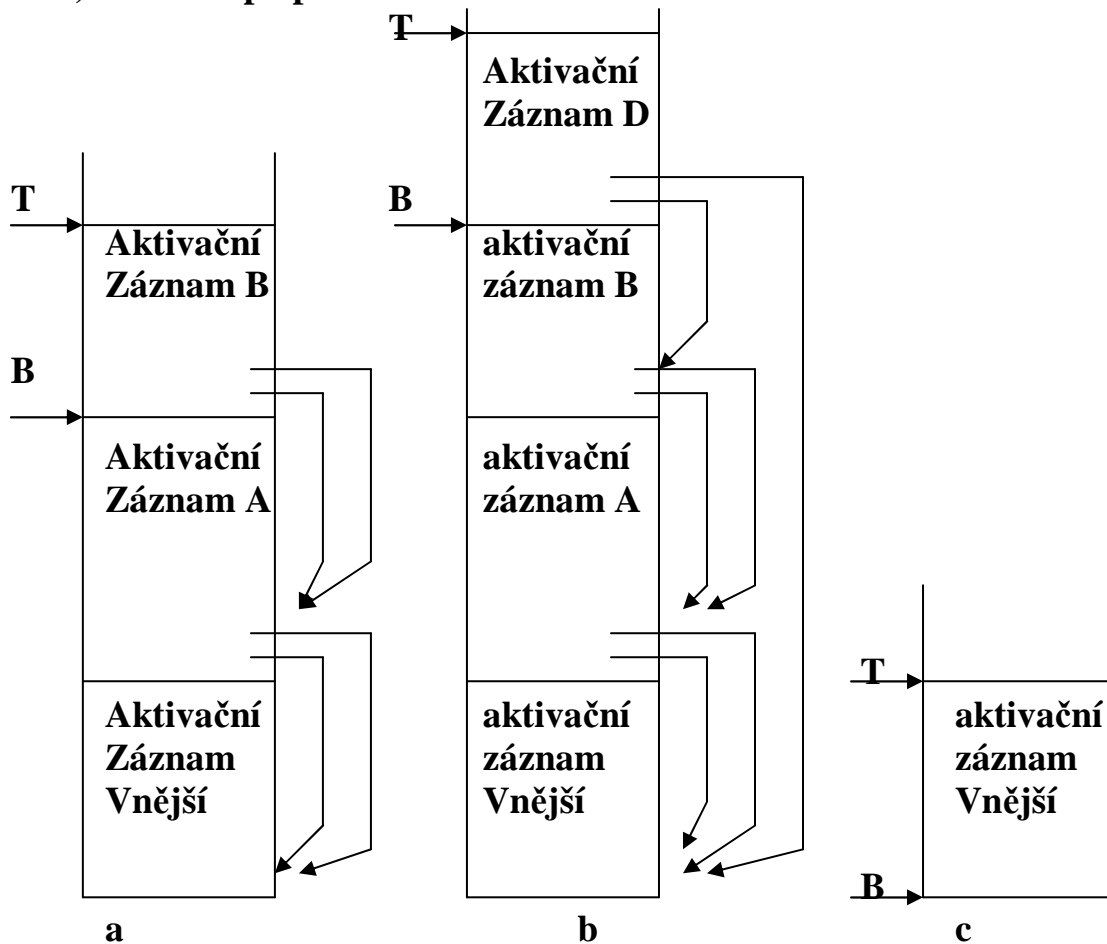
Vždy platí $n \leq m$

- S1) for $i \leftarrow 1$ to $m - n$ do { Pom $\leftarrow B$
repeat $T \leftarrow B - 1$
 $B \leftarrow Z[B + 1]$
until $B \neq Z[POM + 2]$
}
- S2) skok na adresu, kterou návěští představuje

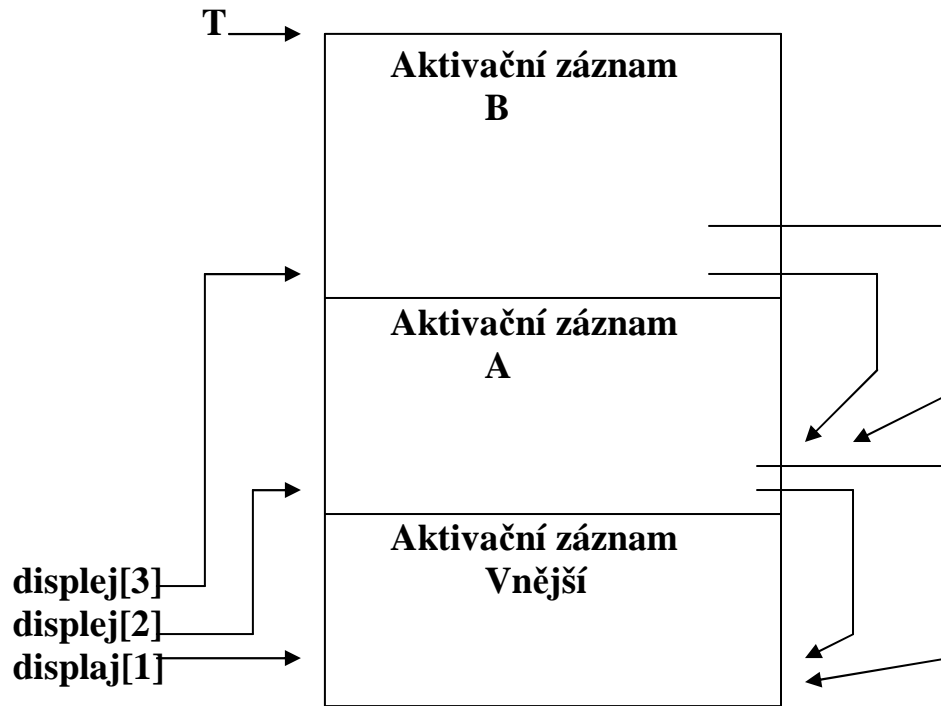
Př.



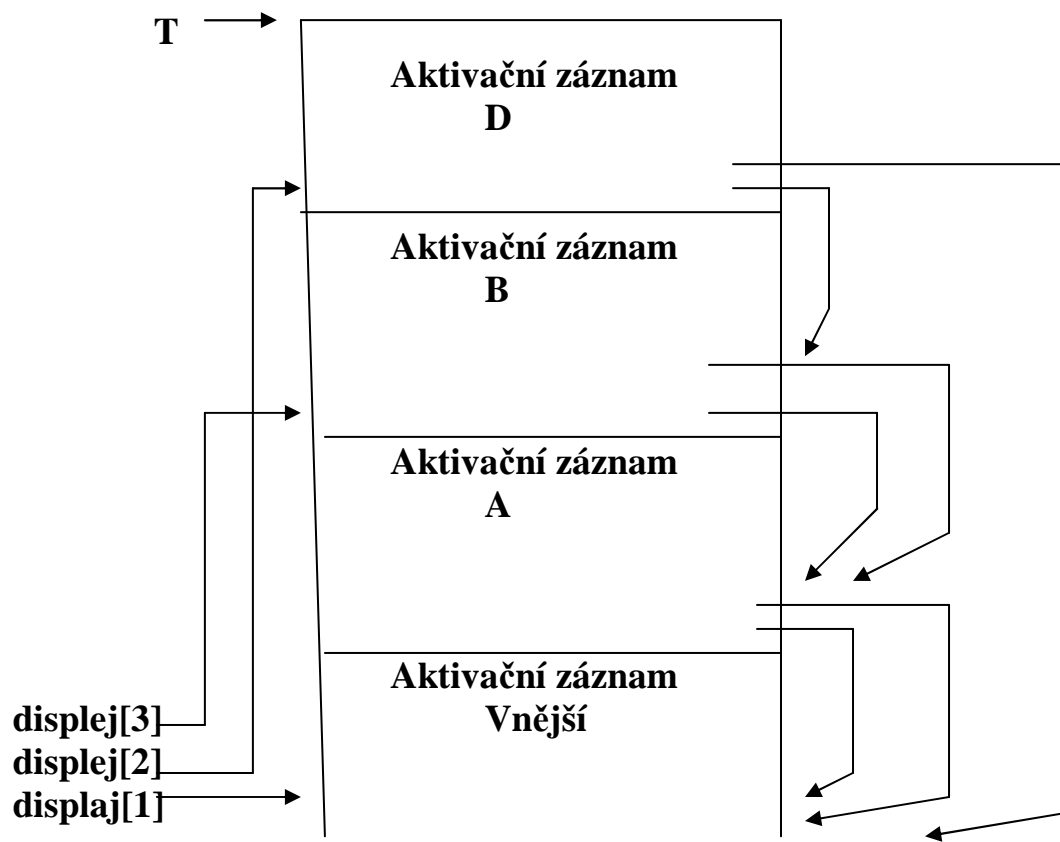
- a) obsah Z při provádění B, před voláním D,
- b) obsah Z po vyvolání D, před provedením nelokálního skoku,
- c) obsah Z po provedení skoku.



**Zrychlení přístupu k nelokálním proměnným
(pomocí vektoru ukazatelů displej[i], kde i je hladina rozs. jedn.)**



Obr. Stav Z při výpočtu B

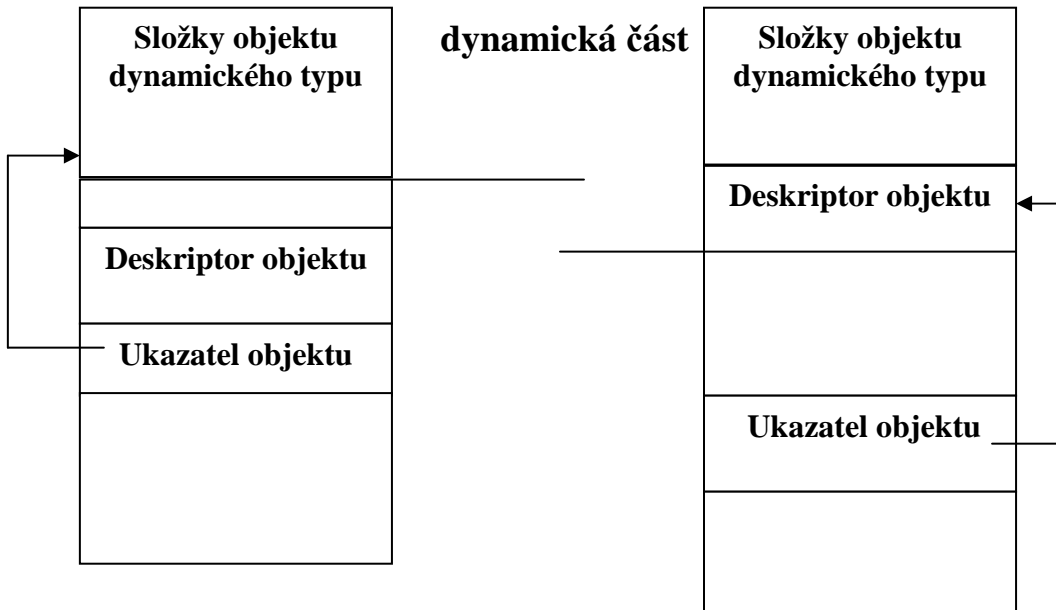


Obr. Stav Z při výpočtu D

Dynamická adresa $(n, p) = \text{displej}[n] + p$

Objekty s dynamickými typy

Možnosti struktury aktivačního záznamu s objektem dynamického typu



Př. Aktivačního záznamu s objekty dynamického typu

```

podprogram PRIKLAD;
  int i, j ;
  int A(m .. n);
  int B(p .. q, r .. s, );
    
```

dynamická část	místo pro prvky pole B místo pro prvky pole B
statická část	Descriptor B Ukazatel na prvky B Descriptor A Ukazatel na prvky A <div style="text-align: center;">i</div> <div style="text-align: center;">j</div> Parametry podprogramu Statický ukazatel Dynamický ukazatel Návrátová adresa

Předávání parametrů podprogramům

- hodnotou (C, C++, Java, C#) formální parametr je lokální proměnnou do níž se předá hodnota
- odkazem (C, C++ je-li parametrem pointer, objektové parametry Javy, C# označené ref) předá informaci o umístění skutečného parametru
- výsledkem - formální parametr je lokální proměnnou z níž se předá hodnota do skutečného parametru před návratem z podprogramu

- hodnotou výsledkem (novější Fortran) - kombinace
- jménem – má efekt textové substituce (jako historická zajímavost)
- strukturované parametry
 - statické typy ⇒ adresa prvního prvku
 - dynamické typy ⇒ ukazatel na descriptor

- podprogramy
 - u jazyků nedovolujících hníždění podprogramů ⇒
adresa začátku = pointer
 - u jazyků dovolujících hníždění podprogramů ⇒
Spolu s adresou musí předdat i platné prostředí
 - mělká vazba ⇒ platné je prostředí v němž se nachází volání formálního podprogramu
 - hluboká vazba ⇒ platné je prostředí kde je předáván podprogram definován
 - ad hoc vazba ⇒ platné je prostředí kde je vydán příkaz volání podprogramu jež má za parametr podprogram

Př.

```
Podprogram P1() {
  Prom x ;
  Podprogram P2 () {
    Vytiskni (x) ; /*co se tady tiskne?*/
  };
  Podprogram P3 () {
    Prom x ;
    x ← 3;
    P4(P2) ;
  };
  Podprogram P4( podprogram Px ) {
    Prom x ;
    x ← 4;
    call Px();
  }
  x←-1;
  P3();
}
```

Při mělké vazbě se tiskne ...

Při hluboké vazbě se tiskne ...

Při ad hoc vazbě se tiskne ...

Př.

Předpokládejme hlubokou vazbu. Co se vytiskne po spuštění procedury Vnější?

```
podprogram Vnejsi; {
  prom i:int;
  podprogram P( podprogram FP; prom k:int;) {
    prom i:int;
    i←k+1; FP(); tisk(i);
  }
  podprogram Q(i:int);
  podprogram R () {
    Tisk(i);
  }
  P(R,i);
}
i← 0; Q(i+1);
}
```

15			
T → 14	hodnota i=2	lokální proměnná	
13	adresa k=7		
12	statické prostředí R=4	formální parametry	
11	adresa začátku R		aktivační záznam P
10	statický ukazatel =0		
9	dynamický ukazatel =4		
B → 8	návratová adresa P		
7	hodnota i=1	formální parametr	
6	statický ukazatel =0		aktivační záznam Q
5	dynamický ukazatel =0		
4	návratová adresa Q		
3	i=0	lokální parametr	
2			aktivační záznam
1			Vnější
0	návratová adresa Vnější		

Stav před vyvoláním FP

T → 18			
17	stat. ukazatel R=4		aktivační záznam R
16	dynam. ukaz. R=8		
B → 15	návratová adr. R		
T → 14	hodnota i=2	lokální proměnná	
13	adresa k=7		
12	statické prostředí R=4	formální parametry	
11	adresa začátku R		aktivační záznam P
10	statický ukazatel =0		
9	dynamický ukazatel =4		
B → 8	návratová adresa P		
7	hodnota i=1	formální parametr	
6	statický ukazatel =0		aktivační záznam Q
5	dynamický ukazatel =0		
4	návratová adresa Q		
3	i=0	lokální parametr	
2			aktivační záznam
1			Vnější
0	návratová adresa Vnější		

Stav po vyvolání FP

Paralelní zásobník

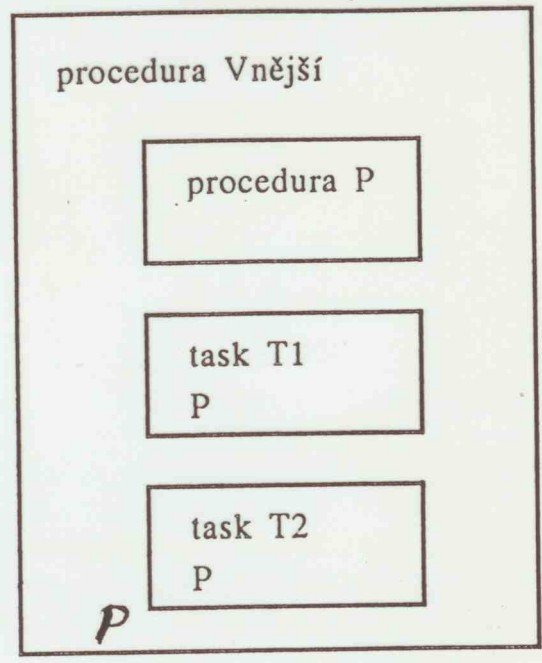
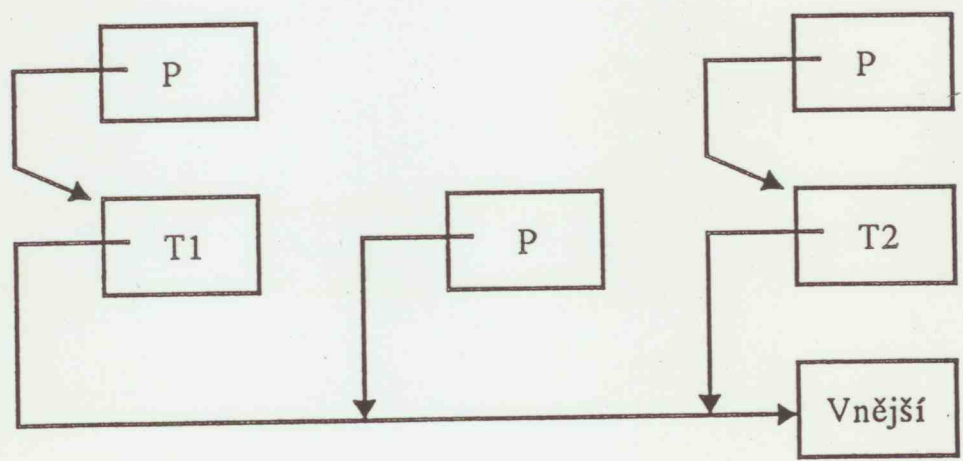
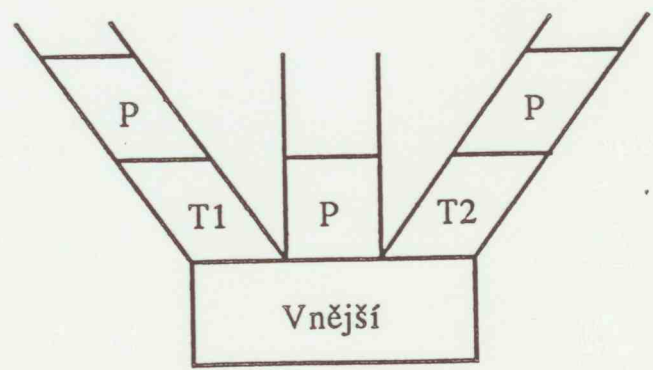


Schéma vnoření bloků programu



Struktura aktivačních záznamů při paralelním výpočtu



Uložení aktivačních záznamů ve zobecněném zásobníku