

DERIVACE FUNKCE

Připomeňme definici derivace reálné funkce jedné reálné proměnné.

Definice:

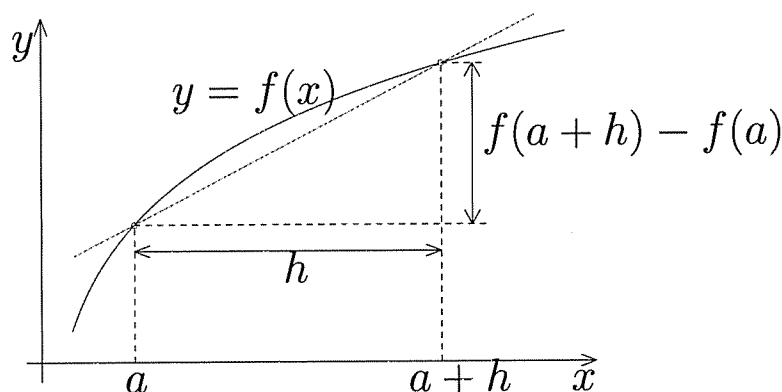
Existuje-li pro danou funkci $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ vlastní (tj. konečná) limita

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a)}{h}$$

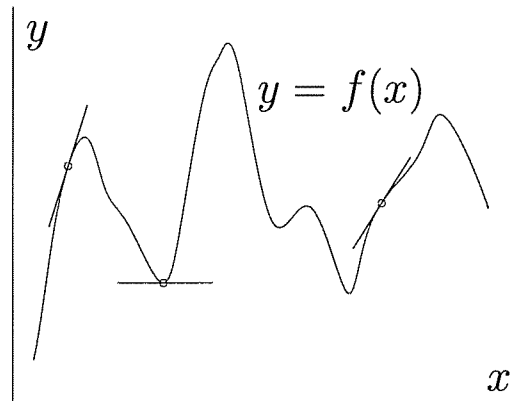
říkáme, že funkce $f(x)$ má v bodě a derivaci.

Příslušnou limitu značíme $f'(a)$.

Poznámka: Geometrický význam derivace $f'(a)$ je směrnice tečny křivky dané rovnicí $y = f(x)$ v bodě a (neboť tečna v bodě a je limitní polohou sečny pro $h \rightarrow 0$). Fyzikálně značí derivace funkce $y = f(x)$, kde x je čas a y dráha pohybu, limitu z průměrné rychlosti, tedy okamžitou rychlost v čase a .



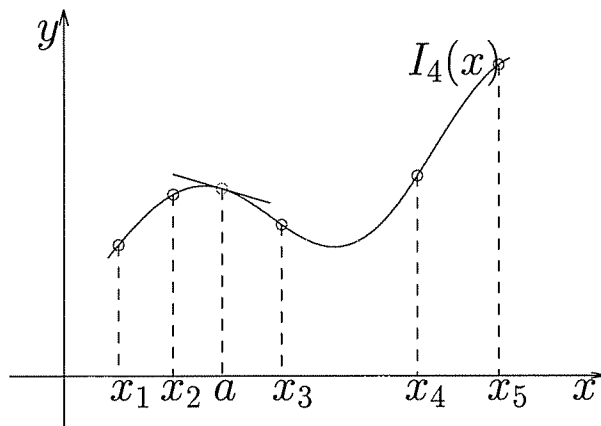
Poznámka: Pro danou funkci $f(x)$ vyjadřuje derivace $f'(x_0)$ míru „stoupání“, resp. „klesání“ v bodě x_0 .



Způsoby odvození vzorců pro výpočet derivace

1. Odvození pomocí interpolačního polynomu

Pro funkci f , která je zadána tabulkou, sestrojíme interpolační polynom a derivaci funkce f v bodě a ztotožníme s derivací tohoto interpolačního polynomu v bodě a .



$$f'(a) \approx I'_n(a)$$

$$f^{(k)}(a) \approx I_n^{(k)}(a)$$

Poznámky:

- Stupeň polynomu nemůže být nižší než řád počítané derivace.
- Pro jednoduchost hledáme hodnotu derivace v uzlovém bodě a navíc uvažujeme ekvidistantní uzly s krokem h .

2. Odvození pomocí Taylorova rozvoje

Pro dostatečně hladkou funkci f platí (pro $h > 0$):

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + hf'(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(\xi_1), \quad \xi_1 \in (x_0, x_0 + h)$$

$$f(x_0 - h) = f(x_0) - hf'(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(\xi_2), \quad \xi_2 \in (x_0 - h, x_0)$$

Z první rovnice potom plyne vztah

$$f'(x_0) = \underbrace{\frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}}_{=D_P f(x_0, h)} - \frac{1}{2}hf''(\xi_1)$$

Podobně ze druhé rovnice

$$f'(x_0) = \underbrace{\frac{f(x_0) - f(x_0 - h)}{h}}_{=D_L f(x_0, h)} + \frac{1}{2}hf''(\xi_2)$$

Obdrželi jsme dva základní **dvoubodové** vzorce $D_P f(x_0, h)$ a $D_L f(x_0, h)$, tzv. pravou a levou poměrnou diferenci.

Podobně odvodíme další vzorce pomocí Taylorova rozvoje vyšších řádů. Platí:

$$f(x_0+h) = f(x_0) + hf'(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(x_0) + \frac{h^3}{6}f'''(\xi_1), \quad \xi_1 \in (x_0, x_0+h)$$

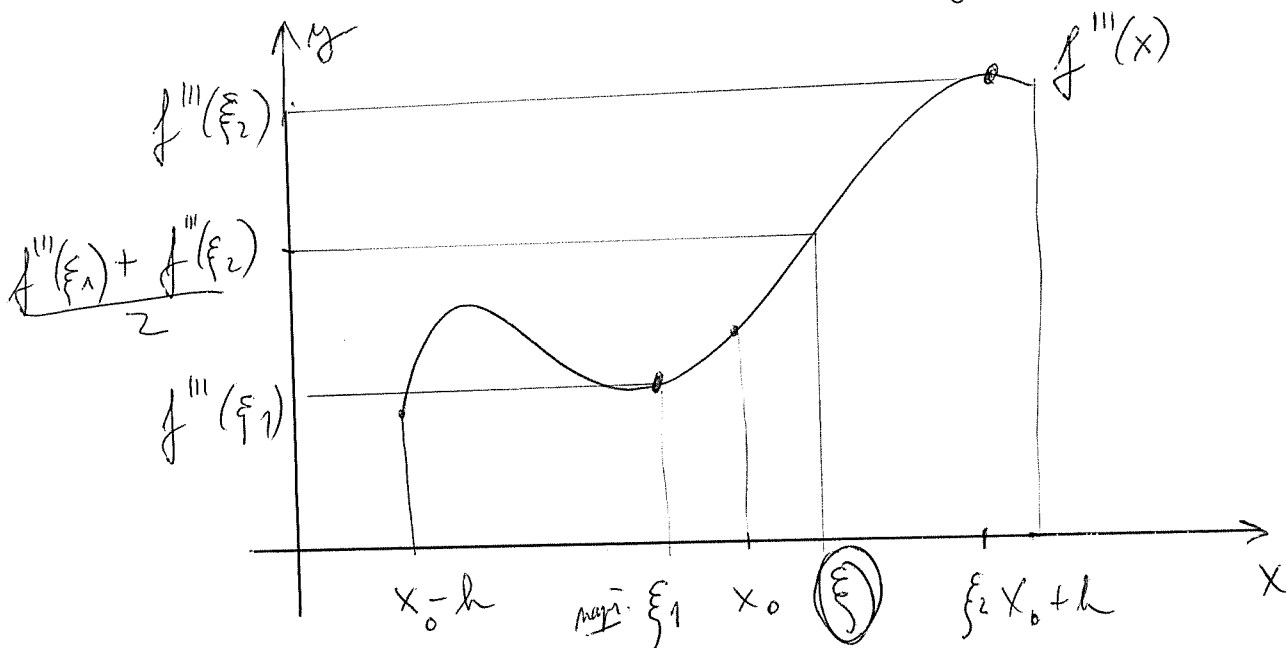
$$f(x_0-h) = f(x_0) - hf'(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(x_0) - \frac{h^3}{6}f'''(\xi_2), \quad \xi_2 \in (x_0-h, x_0)$$

Po odečtení obdržíme:

$$f(x_0+h) - f(x_0-h) = 2hf'(x_0) + \frac{h^3}{6}(f'''(\xi_1) + f'''(\xi_2))$$

Odtud vyjádříme první derivaci a získáme **tříbodový** vzorec $D_C f(x_0, h)$, tzv. centrální poměrnou diferencí

$$f'(x_0) = \underbrace{\frac{f(x_0+h) - f(x_0-h)}{2h}}_{D_C f(x_0, h)} - \underbrace{\frac{h^2}{12}(f'''(\xi_1) + f'''(\xi_2))}_{\frac{h^2}{6}f'''(\xi)}$$



Uvedené vzorce jsou pro výpočet první derivace $f'(x_0)$.

Pro výpočet druhé derivace $f''(x_0)$ lze použít

například vzorec, který dostaneme po sečtení vztahů:

$$f(x_0+h) = f(x_0) + hf'(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(x_0) + \frac{h^3}{6}f'''(x_0) + \frac{h^4}{24}f^{(4)}(\xi_1),$$

$$\xi_1 \in (x_0, x_0 + h)$$

$$f(x_0-h) = f(x_0) - hf'(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(x_0) - \frac{h^3}{6}f'''(x_0) + \frac{h^4}{24}f^{(4)}(\xi_2),$$

$$\xi_2 \in (x_0 - h, x_0)$$

$$f(x_0+h) + f(x_0-h) = 2f(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(x_0) + \frac{h^4}{24}(f^{(4)}(\xi_1) + f^{(4)}(\xi_2))$$

Odtud vyjádříme druhou derivaci a získáme **třibodový** vzorec pro druhou derivaci

$$f''(x_0) = \frac{f(x_0+h) - 2f(x_0) + f(x_0-h)}{h^2} - \underbrace{\frac{h^2}{24}(f^{(4)}(\xi_1) + f^{(4)}(\xi_2))}_{\frac{h^2}{12}f^{(4)}(\xi)}$$

Poznámka: Samozřejmě lze odvodit řadu dalších vzorců, přičemž platí, že čím více bodů použijeme, tím bude řád chyby vyšší.

Příklad: Pomocí uvedených tří vzorců vypočtěte přibližnou hodnotu první derivace funkce $f(x) = e^x(1 - x)$ v bodě $x_0 = 1$. Použijte krok $h = 0,1$.

Řešení: (Nejprve si pro kontrolu analyticky zjistíme přesnou hodnotu první derivace funkce f bodě x_0 :

$$f'(x) = e^x(1-x) + e^x(-1) = -xe^x, \text{ tj. } f'(1) = -1e^1 = -e \approx -2,7182.)$$

Nyní použijeme pravou, levou a centrální poměrnou diferenci:

$$\begin{aligned} 1. \quad D_P f(x_0, h) &= \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h} = \frac{e^{1,1}(1 - 1,1) - e^1(1 - 1)}{0,1} = \\ &= \frac{-0,1e^{1,1}}{0,1} = -e^{1,1} \approx -\mathbf{3,0041} \quad (\text{chyba } 0,2858) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 2. \quad D_L f(x_0, h) &= \frac{f(x_0) - f(x_0 - h)}{h} = \frac{e^1(1 - 1) - e^{0,9}(1 - 0,9)}{0,1} = \\ &= \frac{-0,1e^{0,9}}{0,1} = -e^{0,9} \approx -\mathbf{2,4596} \quad (\text{chyba } 0,2586) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 3. \quad D_C f(x_0, h) &= \frac{f(x_0 + h) - f(x_0 - h)}{2h} = \frac{e^{1,1}(1 - 1,1) - e^{0,9}(1 - 0,9)}{0,2} = \\ &= \frac{-0,1e^{1,1} - 0,1e^{0,9}}{0,2} = -\frac{e^{1,1} + e^{0,9}}{2} \approx -\mathbf{2,7318} \\ &\quad (\text{chyba } 0,0136) \end{aligned}$$

Všimněme si velikosti chyb v jednotlivých případech. Potvrzuje se fakt, že chyba prvních dvou (dvoubodových) vzorců je řádu h , tj. v řádu desetin a chyba posledního (tříbodového) vzorce je řádu h^2 , tj. v řádu setin. \square

Podmíněnost úlohy numerického derivování

Uvažujme nyní např. vzorec s pravou diferencí $D_P f(x_0, h)$, tj. platí

$$f'(x_0) = \underbrace{\frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}}_{D_P f(x_0, h)} - \underbrace{\frac{1}{2} h f''(\xi)}_{\text{chyba metody}}$$

Chybu metody označme r_1 .

Platí-li $|f''(x)| < M$ pro $x \in (x_0, x_0 + h)$, potom $|r_1| \leq \frac{M}{2} h$.

Musíme uvážit chyby měření (zaokrouhlovací chyby) - označíme r_2 .

Označíme-li

$f(x_0), f(x_0 + h)$ přesné hodnoty

$f^*(x_0), f^*(x_0 + h)$ vstupní hodnoty

Potom pro r_2 platí

$$r_2 = \underbrace{\frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}}_{\text{přesná hodnota vzorce}} - \underbrace{\frac{f^*(x_0 + h) - f^*(x_0)}{h}}_{\text{vypočtená hodnota vzorce}}$$

A dále

$$\begin{aligned} |r_2| &= \left| \frac{f(x_0 + h) - f^*(x_0 + h)}{h} + \frac{f^*(x_0) - f(x_0)}{h} \right| \leq \\ &\leq \frac{|f(x_0 + h) - f^*(x_0 + h)|}{h} + \frac{|f^*(x_0) - f(x_0)|}{h} \leq \\ &\leq \frac{\varepsilon}{h} + \frac{\varepsilon}{h} = \frac{2\varepsilon}{h} \end{aligned}$$

Využili jsme zde odhady

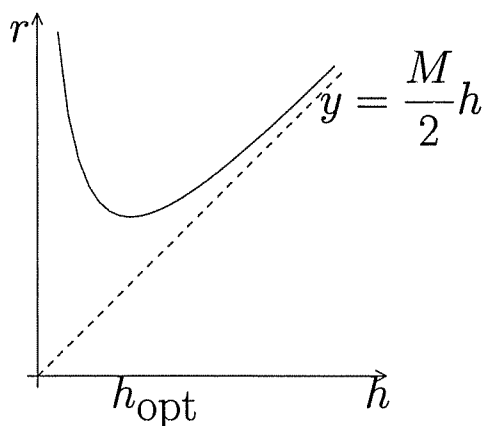
$$|f^*(x_0 + h) - f(x_0 + h)| \leq \varepsilon$$

$$|f^*(x_0) - f(x_0)| \leq \varepsilon$$

číslo ε může představovat např. strojovou přesnost.

Pro celkovou chybu r potom platí

$$|r| \leq |r_1| + |r_2| \leq \frac{M}{2}h + \frac{2\varepsilon}{h}$$



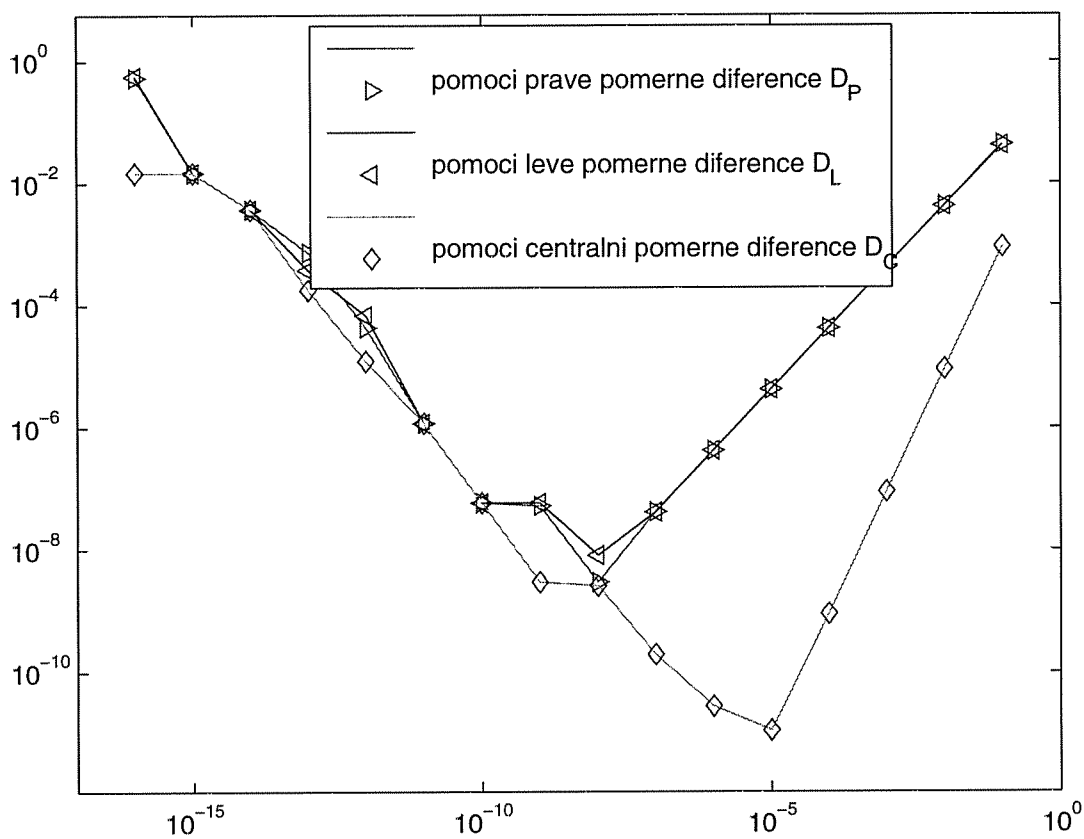
- Úloha numerického derivování je **špatně podmíněná** !
(pro zmenšující se h roste chyba)
- Lze najít optimální krok h_{opt}

Pr. 1

$$f(x) = \sin x$$

$$x_0 = 1$$

$$h = 10^{-16}, 10^{-15}, \dots, 10^{-1}$$

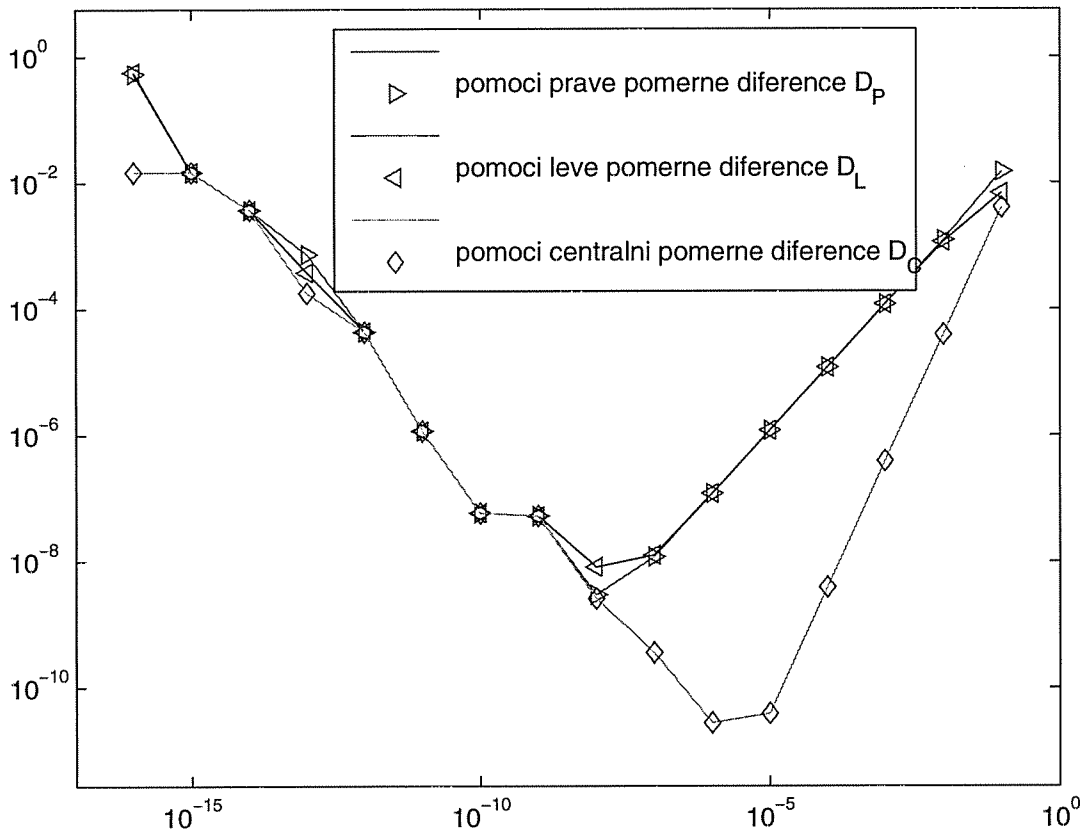


Pr 2

$$f(x) = \sin \frac{1}{x}$$

$$x_0 = 1$$

$$h = 10^{-16}, 10^{-15}, \dots, 10^{-1}$$

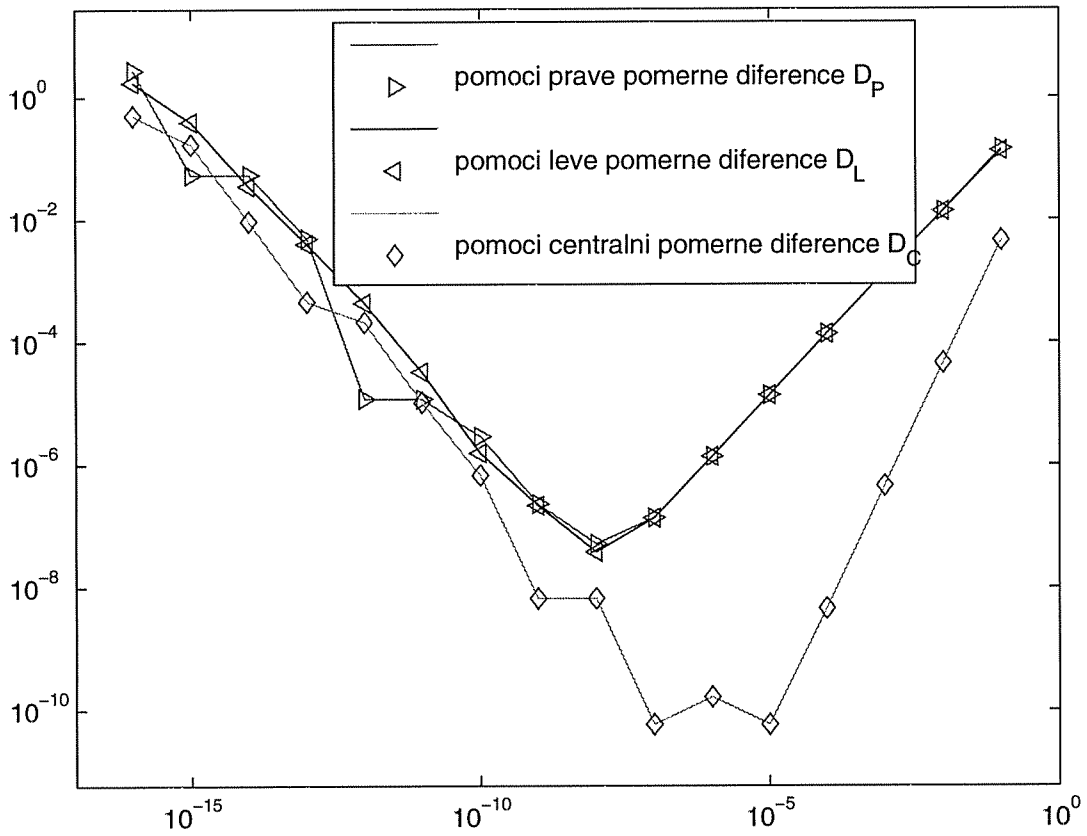


Pr 3

$$f(x) = e^x$$

$$x_0 = 1$$

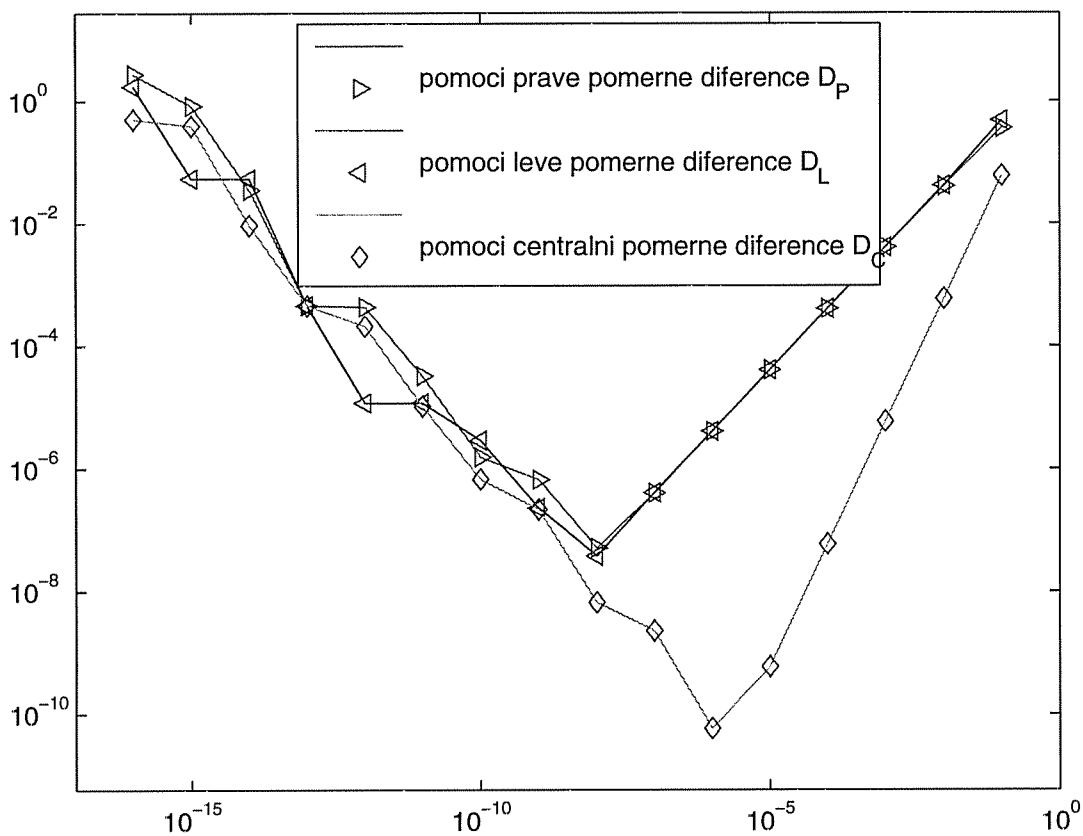
$$h = 10^{-16}, 10^{-15}, \dots, 10^{-1}$$



Pr 4 : $f(x) = e^{\frac{1}{x}}$

$x_0 = 1$

$h = 10^{-16}, 10^{-15}, \dots, 10^{-1}$



Poznámka: Na základě špatné podmíněnosti se zdá, že nebude možné při výpočtu derivace dosáhnout libovolné přesnosti. Zvýšení přesnosti ale můžeme dosáhnout

- 1) použitím vzorce s chybou vyššího řádu
- 2) použitím tzv. Richardsonovy extrapolace

RICHARDSONOVA EXTRAPOLACE

- uvedene po vzorec $D_c f(x_0, h)$.
- vyjdele z Taylorove rozvoje:

$$\textcircled{1} f(x_0+h) = f(x_0) + h f'(x_0) + \frac{h^2}{2} f''(x_0) + \frac{h^3}{6} f'''(x_0) + \frac{h^4}{24} f^{(4)}(x_0) + \frac{h^5}{5!} f^{(5)}(\xi_1)$$

$$\textcircled{2} f(x_0-h) = f(x_0) - h f'(x_0) + \frac{h^2}{2} f''(x_0) - \frac{h^3}{6} f'''(x_0) + \frac{h^4}{24} f^{(4)}(x_0) - \frac{h^5}{5!} f^{(5)}(\xi_2)$$

$$\textcircled{1} - \textcircled{2} f(x_0+h) - f(x_0-h) = 2h f'(x_0) + \frac{h^3}{3} f'''(x_0) + \frac{h^5}{5!} (f^{(5)}(\xi_1) + f^{(5)}(\xi_2))$$

$$\underbrace{\frac{f(x_0+h) - f(x_0-h)}{2h}}_{D_c f(x_0, h)} = f'(x_0) + \frac{h^2}{6} f'''(x_0) + \underbrace{O(h^4)}_{O(h^5)}$$

Udejny vzorec porovnaeme pro vyjpat s krokem $\bar{h} = 2h$

$$D_c f(x_0, \bar{h}) = f'(x_0) + \frac{\bar{h}^2}{6} f'''(x_0) + O(\bar{h}^4), \quad \text{tj}$$

$$D_c f(x_0, 2h) = f'(x_0) + 4 \frac{h^2}{6} f'''(x_0) + O(h^4)$$

podtrane'ily chcene eliminoval

- rovnici * vyjasovne 4

$$4 D_c f(x_0, h) = 4 f'(x_0) + 4 \frac{h^2}{6} f'''(x_0) + O(h^4)$$

$$D_c f(x_0, 2h) = f'(x_0) + 4 \frac{h^2}{6} f'''(x_0) + O(h^4) \quad ** \text{ odedine}$$

$$4 D_c f(x_0, h) - D_c f(x_0, 2h) = 3 f'(x_0) + O(h^4)$$

$$f'(x_0) = \frac{4 D_c f(x_0, h) - D_c f(x_0, 2h)}{3} + O(h^4)$$

$$f'(x_0) = D_c f(x_0, h) + \frac{D_c f(x_0, h) - D_c f(x_0, 2h)}{3} + O(h^4)$$

Poznámka: V názvu metody se objevuje slovo extrapolace. Je to proto, že nová hodnota derivace je lineární kombinací dvou hodnot, ovšem neleží mezi těmito hodnotami (kdyby tomu tak bylo, mluvili bychom o interpolaci).

Poznámka: Algoritmus Richardsonovy extrapolace lze samozřejmě použít opakovaně pro eliminaci chyb vyšších řádů. Tato metoda je potom velmi efektivní.

Příklad: Použijte opakovanou Richardsonovu extrapolaci pro výpočet derivace funkce $f(x) = \ln x$ v bodě $x_0 = 3$ pomocí centrální poměrné diference s kroky $h = 0,8; 0,4; 0,2$ a $0,1$.

Řešení: Dá se ukázat (viz. odvození), že pro dostatečně hladkou funkci f platí tento vztah

$$f'(x_0) = \underbrace{\frac{f(x_0 + h) - f(x_0 - h)}{2h}}_{D_C f(x_0, h)} + \underbrace{c_1 h^2 + c_2 h^4 + c_3 h^6 + \dots}_{\text{rozvoj chyby}},$$

kde čísla c_1, c_2, c_3 představují konstanty obsahující příslušné derivace.

Pro přehlednost budeme výsledky zapisovat do tabulky:

h	$f'(x_0, h)$	po 1. korekci - vztah (3)	po 2. korekci - vztah (4)
0,8	0,341589		
0,4	0,335329	$\frac{4}{3} 0,335329 - \frac{1}{3} 0,341589 =$ $= 0,333242$	
0,2	0,333828	$\frac{4}{3} 0,333828 - \frac{1}{3} 0,335329 =$ $= 0,333327$	$\frac{16}{15} 0,333327 - \frac{1}{15} 0,333242 =$ $= \mathbf{0,333332}$
0,1	0,333456	$\frac{4}{3} 0,333456 - \frac{1}{3} 0,333828 =$ $= 0,333332$	$\frac{16}{15} 0,333332 - \frac{1}{15} 0,333327 =$ $= \mathbf{0,333332}$

Ve výpočtu jsme použili jednak 1. korekci pro eliminaci chyby řádu h^2 , ale dále také 2. korekci, která eliminovala chybu řádu h^4 . Vztah (4) pro 2. korekci jsme dostali podobně jako vztah (3), tj.

$$\begin{aligned} f'(x_0, h) &= D_C f(x_0, h) + c_2 h^4 \quad / \cdot 2^4 \\ f'(x_0, 2h) &= D_C f(x_0, 2h) + c_2 (2h)^4 \quad / \cdot (-1) \end{aligned}$$

$$f'(x_0) \approx \frac{2^4 f'(x_0, h) - f'(x_0, 2h)}{2^4 - 1} = \frac{16}{15} f'(x_0, h) - \frac{1}{15} f'(x_0, 2h) \quad (4)$$

V tabulce chybí sloupec pro 3. korekci. Důvod je ten, že se hodnoty, ze kterých by se extrapolovala nová hodnota, rovnají (dostali bychom to samé číslo). Výraz pro 3. korekci bychom opět odvodili podobně jako vztah (4), pouze místo 4 mocniny by se v něm objevila 6 mocnina.

Hodnota hledané derivace funkce $f(x) = \ln x$ v bodě $x_0 = 3$ je **0,333332**. Pro úplnost dodejme, že přesná hodnota derivace je $f'(x) = \frac{1}{x}$, tj. $f'(3) = \frac{1}{3}$.

□

Tento postup jsme eliminovali chybu řádu h^2 .
Tento postup můžeme aplikovat i dále.

$$D_c f(x_0, h) = f'(x_0) + k \cdot h^{(4)}$$

$$D_c f(x_0, 2h) = f'(x_0) + k \cdot 2^{(4)} h^{(4)}$$

$\left. \begin{array}{l} / 2^4 \\ - \end{array} \right\}$

$$f'(x_0) = \frac{2 \cdot D_c f(x_0, h) - D_c f(x_0, 2h)}{2^{(4)} - 1}$$

$$f'(x_0) = D_c f(x_0, h) + \frac{1}{2^{(4)} - 1} (D_c f(x_0, h) - D_c f(x_0, 2h))$$

Pro eliminaci ^{chyb} vyšších řádů bude v \odot tento řád.

ALGORITHMUS:

Pro $s = 0, 1, 2, \dots, \bar{s}$

$$T_{s0} = D_c f(x_0, 2^{-s} h)$$

Pro $k = 1, 2, \dots, s$

$$T_{sk} = T_{s, k-1} + \frac{T_{s, k-1} - T_{s-1, k-1}}{4^k - 1}$$

SCHEMA

h	T_{00}			
$\frac{h}{2}$	T_{10}	T_{11}		
$\frac{h}{4}$	T_{20}	T_{21}	T_{22}	
$\frac{h}{8}$	T_{30}	T_{31}	T_{32}	T_{33}

2^{2k} protože v rozvoji chyby
toto bude pro h
máme h .

Pozn: Pokud se mají rovnají
 T_{22} a T_{32} , nemusíme
použít T_{33} , protože
všechny.

Rozvoj dyfj pro $D_c f(x_0, h)$

$$f(x_0+h) = f(x_0) + hf'(x_0) + \frac{h^2}{2} f''(x_0) + \frac{h^3}{6} f'''(x_0) + \frac{h^4}{24} f^{(4)}(x_0) + \frac{h^5}{120} f^{(5)}(x_0) + \frac{h^6}{720} f^{(6)}(x_0) + \frac{h^7}{7!} f^{(7)}(\xi_1)$$

$$\xi_1 \in (x_0, x_0+h)$$

$$f(x_0-h) = f(x_0) - hf'(x_0) + \frac{h^2}{2} f''(x_0) - \frac{h^3}{6} f'''(x_0) + \frac{h^4}{24} f^{(4)}(x_0) - \frac{h^5}{120} f^{(5)}(x_0) + \frac{h^6}{720} f^{(6)}(x_0) - \frac{h^7}{7!} f^{(7)}(\xi_2)$$

$$\xi_2 \in (x_0-h, x_0)$$

Pro odčtení:

$$f(x_0+h) - f(x_0-h) = 2hf'(x_0) + \frac{1}{3}h^3 f'''(x_0) + \frac{1}{60}h^5 f^{(5)}(x_0) + \frac{h^7}{7!} (f^{(7)}(\xi_1) + f^{(7)}(\xi_2))$$
$$= 2f^{(7)}(\xi)$$

$$f'(x_0) = \underbrace{\frac{f(x_0+h) - f(x_0-h)}{2h}}_{D_c f(x_0, h)} - \underbrace{\frac{1}{6}h^2 f'''(x_0)}_{c_1 h^2} - \underbrace{\frac{1}{120}h^4 f^{(5)}(x_0)}_{c_2 h^4} - \underbrace{\frac{h^6}{7!} f^{(7)}(\xi)}_{c_3 h^6}$$

Rozvoj výrazů pro $D_P f(x_0, h)$ a $D_L f(x_0, h)$

$$(1) f(x_0+h) = f(x_0) + h \underbrace{f'(x_0)} + \frac{h^2}{2} f''(x_0) + \frac{h^3}{6} f'''(x_0) + \frac{h^4}{24} f^{(4)}(x_0) + \frac{h^5}{120} f^{(5)}(\xi_1)$$

$$(2) f(x_0-h) = f(x_0) - h \underbrace{f'(x_0)} + \frac{h^2}{2} f''(x_0) - \frac{h^3}{6} f'''(x_0) + \frac{h^4}{24} f^{(4)}(x_0) - \frac{h^5}{120} f^{(5)}(\xi_2)$$

$\xi_1 \in (x_0, x_0+h)$
 $\xi_2 \in (x_0-h, x_0)$

$$(1) \Rightarrow f'(x_0) = \underbrace{\frac{f(x_0+h) - f(x_0)}{h}}_{D_P f(x_0, h)} - \underbrace{\frac{h}{2} f''(x_0)}_{c_1 h} - \underbrace{\frac{h^2}{6} f'''(x_0)}_{c_2 h^2} - \underbrace{\frac{h^3}{24} f^{(4)}(x_0)}_{c_3 h^3} - \underbrace{\frac{h^4}{120} f^{(5)}(\xi_1)}_{c_4 h^4}$$

$$(2) \Rightarrow f'(x_0) = \underbrace{\frac{f(x_0) - f(x_0-h)}{h}}_{D_L f(x_0, h)} + \underbrace{\frac{h}{2} f''(x_0)}_{c_1 h} - \underbrace{\frac{h^2}{6} f'''(x_0)}_{c_2 h^2} + \underbrace{\frac{h^3}{24} f^{(4)}(x_0)}_{c_3 h^3} - \underbrace{\frac{h^4}{120} f^{(5)}(\xi_2)}_{c_4 h^4}$$

Vypocte hodnotu prvni derivace zadane funkce
f=sqrt(x) v bode x0=1.000000 s kroky
h=[0.8, 0.4, 0.2, 0.1]

Pro vypocet se pouzije vzorec centralni pomerne diference D_C.
Ke zpresneni se pouzije Richardsonova extrapolace.

! h	D_C(f,x0,h)	1.korekce	2.korekce	3.korekce
0.8	0.559016994			
0.4	0.510774109	0.494693148		
0.2	0.502544810	0.499801710	0.500142281	
0.1	0.500627751	0.499988731	0.500001199	0.499998959

Presna hodnota derivace funkce f v bode x0 je 0.500000000000

Vypocte hodnotu prvni derivace zadane funkce
f=sqrt(x) v bode x0=1.000000 s kroky
h=[0.8, 0.4, 0.2, 0.1]

Pro vypocet se pouzije vzorec prave pomerne diference D_P.
Ke zpresneni se pouzije Richardsonova extrapolace.

! h	D_P(f,x0,h)	1.korekce	2.korekce	3.korekce
0.8	0.427050983			
0.4	0.458039892	0.489028800		
0.2	0.477225575	0.496411259	0.498872078	
0.1	0.488088482	0.498951388	0.499798098	0.499930387

Presna hodnota derivace funkce f v bode x0 je 0.500000000000

Vypocte hodnotu prvni derivace zadane funkce
f=sqrt(x) v bode x0=1.000000 s kroky
h=[0.8, 0.4, 0.2, 0.1]

Pro vypocet se pouzije vzorec leve pomerne diference D_L.
Ke zpresneni se pouzije Richardsonova extrapolace.

! h	D_L(f,x0,h)	1.korekce	2.korekce	3.korekce
0.8	0.690983006			
0.4	0.563508327	0.436033648		
0.2	0.527864045	0.492219763	0.510948468	
0.1	0.513167019	0.498469994	0.500553404	0.499068395

Presna hodnota derivace funkce f v bode x0 je 0.500000000000

Povrch' numerického derivování - příklady

- odvození metody sečen a Newtonovy metody

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \leftarrow f'(x_k) \approx \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}}$$

$$x_{k+1} = x_k - f(x_k) \cdot \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

- 1. ze způsobů řešení okrajových úloh, pro.

Metoda konečných diferencí

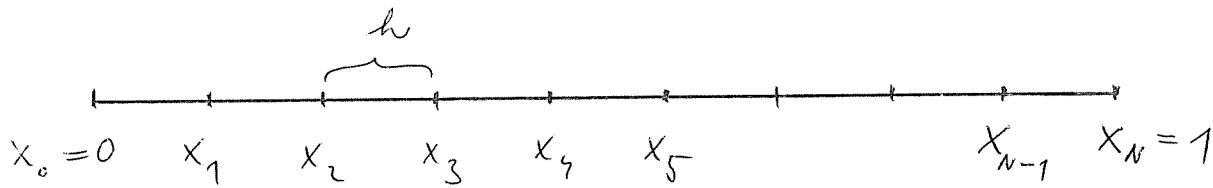
Řešme okrajovou úlohu (ODU 2. řádu)

$$\begin{aligned} -u'' + q(x)u &= f(x) & x \in (0,1) \\ u(0) &= g_0 \\ u(1) &= g_1 \end{aligned} \quad (*)$$

$q, f \dots$ dané' fce definované' a spojité' na $(0,1)$, $q(x) \geq 0$

$g_0, g_1 \dots$ daná' čísla (\Rightarrow úloha má právě 1 klasické řešení.)

Interval $(0,1)$ rozdělíme na N stejných podintervalů
(ekvidistanční síť)



$$S = \{ x_i = i h; i = 0, 1, \dots, N \} \dots \text{síť}$$

$h \dots$ krok síte

Přibližné řešení konstruujeme jako funkci diskretních argumentů x_i . Přibližné řešení je v našem vektoru

$$U = (U_0, U_1, U_2, \dots, U_{N-1}, U_N), \text{ kde složky } U_i$$

aproximují hodnoty $u(x_i)$ přesného řešení v uzlech síte

Klasické řešení splňuje rovnici (*) v každém bodě $x \in (0,1)$, tj.

$$-u''(x) + q(x)u(x) = f(x)$$

na $(0,1)$ jsme rozdělili rovnoměrnou sítí S a v každém uzlu musíme kontrolovat platiť musí platit:

$$(**) \quad -u''(x_i) + q(x_i)u(x_i) = f(x_i) \quad i = 1, 2, \dots, N-1$$

druhou derivaci aproximujme druhou konverznou diferencí

$$u''(x_i) \approx \frac{1}{h} \left[\frac{u(x_i+h) - u(x_i)}{h} - \frac{u(x_i) - u(x_i-h)}{h} \right] =$$

$$= \frac{1}{h^2} [u(x_i-h) - 2u(x_i) + u(x_i+h)]$$

soustavu (***) nahradíme soustavou příbližných rovnic.

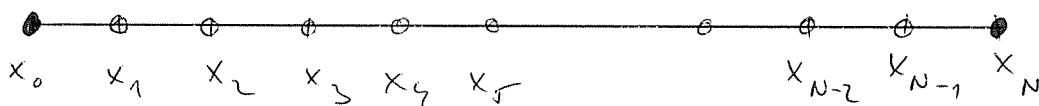
$$-\frac{1}{h^2} [u(x_i-h) - 2u(x_i) + u(x_i+h)] + q(x_i)u(x_i) \approx f(x_i)$$

$$-\frac{1}{h^2} (U_{i-1} - 2U_i + U_{i+1}) + q(x_i)U_i = f(x_i) \quad i=1, 2, \dots, N-1$$

$$U_0 = g_0$$

$$U_N = g_N$$

soustava diferenciálních rovnic



\bullet dirizled.
hodnoty

vezme hodnoty vnitřní intervalu, tj. x_1, x_2, \dots, x_{N-1}

V první rovnici figuruje hodnota U_0 , takže ale rovná g_0
a tento člen převedeme na pravou stranu
podobně po poslední rovnici, tu U_N dosadíme g_N
a převedeme na pravou stranu.

úlohana' soustava

$$\frac{1}{h^2} \begin{bmatrix} 2+h^2 q_1 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ -1 & 2+h^2 q_2 & -1 & \dots & 0 \\ 0 & -1 & 2+h^2 q_3 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 2+h^2 q_{N-2} & -1 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 2+h^2 q_{N-1} & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U_1 \\ U_2 \\ U_3 \\ \vdots \\ U_{N-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f_1 + \frac{g_0}{h^2} \\ f_2 \\ f_3 \\ \vdots \\ f_{N-1} - \frac{g_1}{h^2} \end{bmatrix}$$

A
 U
 F

Soustava lineárních alg. rovnic

$$AU = F$$

A ... symetrická, tridiagonální, pozitivně definitní (\Rightarrow regulární)

\uparrow
 \Rightarrow důsledek symetrie pomocí diferenciální aproximace h'' a
 \Rightarrow existování řešení (role je vše přirozená, zejména u parciálních
diferenciálních rovnic)

$\exists!$ řešení

? s jakou přesností přibližné řešení aproximuje přesné řešení?

? zmenšuje se chyba přibližného řešení, zejména pokud $h \rightarrow 0$?

Pomůcka

Pro aproximaci derivací lze samozřejmě použít i jiné vzorce

Derivace	Aproximace	Odhad chyby	Schematický zápis
1	$u'(x_i)$	$\frac{1}{h}(u_{i+1} - u_i)$	$\frac{1}{h} \left\{ \begin{array}{c} \textcircled{-1} \text{---} \textcircled{1} \\ i \quad i+1 \end{array} \right\}$
2	$u'(x_i)$	$\frac{1}{h}(u_i - u_{i-1})$	$\frac{1}{h} \left\{ \begin{array}{c} \textcircled{-1} \text{---} \textcircled{1} \\ i-1 \quad i \end{array} \right\}$
3	$u'(x_i)$	$\frac{1}{2h}(u_{i+1} - u_{i-1})$	$\frac{1}{2h} \left\{ \begin{array}{c} \textcircled{-1} \text{---} \bullet \text{---} \textcircled{1} \\ i-1 \quad i \quad i+1 \end{array} \right\}$
4	$u'(x_i)$	$\frac{1}{2h}(-u_{i+2} + 4u_{i+1} - 3u_i)$	$\frac{1}{2h} \left\{ \begin{array}{c} \textcircled{-3} \text{---} \textcircled{4} \text{---} \textcircled{-1} \\ i \quad i+1 \quad i+2 \end{array} \right\}$
5	$u'(x_i)$	$\frac{1}{2h}(3u_i - 4u_{i-1} + u_{i-2})$	$\frac{1}{2h} \left\{ \begin{array}{c} \textcircled{1} \text{---} \textcircled{-4} \text{---} \textcircled{3} \\ i-2 \quad i-1 \quad i \end{array} \right\}$
6	$u''(x_i)$	$\frac{1}{h^2}(u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1})$	$\frac{1}{h^2} \left\{ \begin{array}{c} \textcircled{1} \text{---} \textcircled{-2} \text{---} \textcircled{1} \\ i-1 \quad i \quad i+1 \end{array} \right\}$
7	$u''(x_i)$	$\frac{1}{12h^2}(-u_{i-2} + 16u_{i-1} - 30u_i + 16u_{i+1} - u_{i+2})$	$\frac{1}{12h^2} \left\{ \begin{array}{c} \textcircled{-1} \text{---} \textcircled{16} \text{---} \textcircled{-30} \text{---} \textcircled{16} \text{---} \textcircled{-1} \\ i-2 \quad i-1 \quad i \quad i+1 \quad i+2 \end{array} \right\}$

Tab. 3. Aproximace derivací v uzlech rovnoměrné sítě.

Použijeme-li například vzorec 7, bude výsledná matice soustavy opět pásová, šířka pásu bude nyní 5