



ZÁPADOČESKÁ  
UNIVERZITA  
V PLZNI

# **KIV/PPR**

## **Semestrální práce**

### **8 - Výpočet hmotnosti kvádru**

**Vít Lachner**  
Os. Číslo: A06093  
Narozen 16. 7. 1984  
lachner@students.zcu.cz

## Zadání

Realizujte výpočet celkové hmotnosti zadaného kváдру prostoru  $(0, 0, 0, x, y, z)$ . Je dána funkce hustoty prostoru  $\rho(x, y, z)$ .

### Povinné parametry:

- počet vláken
- velikost kusu práce přidělované vláknům
- definice kváдру  $(x, y, z)$  (jeden roh kváдру se nachází v počátku souřadného systému)
- integrační krok  $dx, [dy, dz]$  – může být stejný pro všechny osy
- nějaký způsob vybírání funkcí

### Povinné funkce:

- $\rho(x, y, z) = 1$
- $\rho(x, y, z) = x$
- $\rho(x, y, z) = x + y + z$

Vypracujte ve dvou verzích:

- Paralelní program pro systém se sdílenou pamětí (použitelné prostředky: prog. jazyk Java nebo vlákna POSIX).
- Paralelní program pro systém s distribuovanou pamětí (použitelné prostředky: PVM nebo MPI).

## Analýza úlohy

Cílem úlohy je vypočítat hmotnost kváдру. Paralelizace spočívá v rozdělení kváдру na malé části, které budou spočteny samostatně. Jednotlivé části (kvádry) jsou rozděleny mezi procesy (vlákna) dynamicky – model *farmer-worker*. *Farmer* (manažer) tedy rozděluje práci mezi *workery* (dělníky).

## Vstupy

Program potřebuje pro výpočet hmotnosti kváдру sedm hodnot:

- počet vláken – celé kladné číslo (*počet vláken*  $> 0$ )
- díl práce přidělený vláknům - kladné číslo v plovoucí řádové čárce (*z intervalu*  $(0; 100>)$ )

- okraj kvádrů – tři čísla v plovoucí řádové čárce
- integrační krok – kladné číslo v plovoucí řádové čárce ( $krok > 0$ )
- funkce hustoty.

## **Výstupy**

Primární výstupem programu je hmotnost zadaného kvádrů. Dále je možné uvést různé statistiky např. dobu běhu programu.

## **Postup zpracování**

### **Farmer - manažer**

- 1 Načtení parametrů výpočtu
- 2 *Manažer* vytvoří *dělníky*
- 3 Dokončil nějaký dělník výpočet? Ano – krok 4. Ne - krok 5.
- 4 Přičti výsledek k celkové hmotnosti
- 5 Je ještě co počítat? Ano - krok 6., Ne - krok 8.
- 6 Určení dávky k výpočtu pro *dělníka* a zadání práce *dělníkovi*
- 7 Zpět na krok 3.
- 8 Vypis výsledků

### Worker – dělník

- 1 Je přidělená dávka k výpočtu? Ano – krok 2., Ne – krok 4.
- 2 Výpočet hmotnosti zadaného kvádrů.
- 3 Zpět na krok 2.
- 4 Konec dělníka

# Implementace – Java

Program byl odladěn na JRE 1.6.03 od firmy Sun. Vývoj probíhal v IDE Eclipse 3.2.

## *Popis důležitých tříd*

### **Třída ThreadManager**

Farmer, který vytváří workery. Obsahuje metody pro rozdělení práce workerům a sbírání výsledků jejich činnosti.

### **Třída ThreadWeight**

Worker čekající na práci od farmera, kterou následně vykoná a čeká na její vyzvednutí.

## *Ovládání programu*

Zdrojové kódy programu se nachází v adresáři **java/src**, který je umístěn v kořenovém adresáři archívu. K překladu lze využít Ant skript **build.xml**, který lze spustit dávkovým souborem **build.bat**. Výsledkem překladu je soubor **ppr.jar**, který se vytvoří v adresáři **java/src**. Spustitelný soubor **ppr.jar** je umístěn v adresáři **java/bin**. Program lze spustit bez parametrů nebo s parametry.

bez parametrů      `java -jar ppr.jar`

**s parametry**      `java -jar ppr.jar 10 1 100 100 100 0.1 1`

### **formát parametrů**

`java -jar pp.jar <pocet vl.> <velikost prace> <x> <y> <z> <d> <funkce hustoty>`

Po spuštění programu se objeví formulář, ve kterém se vyplní parametry výpočtu. Výpočet se spustí tlačítkem „Spustit výpočet“. V textovém poli budou po ukončení výpočtu vypsány výsledky.

<pocet vlaken> - počet vláken, musí být > 0, celé číslo

<velikost prace> - velikost kusu práce přidělené vláknu z intervalu (0;100>

<x> <y> <z> - definice kvádru

<d> - integrační krok, stejný pro všechny osy, d > 0

<funkce> - 1 - (1), 2 - (x), 3 - (x + y + z)

### výpis nápovědy

java -jar ppr.jar -h

## Implementace – PVM

### *Popis důležitých souborů*

#### **Soubor farmer.c**

Farmer, který vytváří workery. Dynamicky rozděluje práci jednotlivým workerům a čeká na jejich výsledky. Po ukončení výpočtu vypíše výsledek.

#### **Soubor worker.c**

Worker přijímá práci od farmera a vypočtení výsledku odešle výsledek farmerovi.

### *Ovládání programu*

Soubory se zdrojovými kódy se nachází v adresáři **pvm/bin**. Ke zdrojovým kódům je připojen soubor **makefile**, kterým se vytvoří spustitelné soubory. Překlad se provádí voláním příkazu **make** takto:

**make EXE=farmer**

- přeloží farmera

**make EXE=worker**

- přeloží workera

Výsledkem překladu jsou soubory **farmer**, **worker**. Samotný program se spustí příkazem:

**farmer** <pocet vl.> <velikost prace> <x> <y> <z> <d> <funkce hustoty>

- formát parametrů je popsán výše u verze pro jazyk Java

## Závěr

Program by měl splňovat podmínky zadání. Výsledky výpočtu jsou korektní přihlédnutím k zaokrouhlovacím chybám. Při testování verze obou verzí programu se nevyskytly žádné problémy.

# Příloha – Java

## ThreadManager.java

```
package ppr.threads.app;

import java.util.ArrayList;

/**
 * Trida pro spravu vypocetnich vlaken.
 *
 */
public class ThreadManager extends Thread {
    private Parameters parameters = null; // parametry vypoctu
    private ArrayList<ThreadWeight> threads = null; // vypocetni vlakna
    private long startTime = 0; // zacatek vypoctu
    private long endTime = 0; // konec vypoctu

    private float countedWork = 0; // spoctena prace
    private float totalWeight = 0; // celkova vaha

    /**
     * Vytvori instanci spravce.
     * @param parameters parametry ulohy
     */
    public ThreadManager(Parameters parameters) {
        this.parameters = parameters;
    }

    /**
     *
     */
    public void run() {
        this.createThreads();
        this.startThreads();

        int deadThred = 0; // pocet zabitych vlaken

        startTime = System.currentTimeMillis(); // zacatek vypoctu

        while (deadThred < threads.size()) { // dokud vlakna pocitaji
            for (ThreadWeight threadWeight : threads) { // cykl pres vypocetni vlakna
                switch (threadWeight.getStateThread()) { // kontrola stavu vlakna
                    case COUNTED: // vlakno dokoncilo vypocet
                        Result result = threadWeight.getResult(); // vysledek vypoctu
                        totalWeight += result.getValue(); // scitani mezivysledku
                        // neni zde break, protoze lze vyuzit nasledujici cast kodu
                    case NEW: // vlakno je nove nebo je vysledek spocten
                        if (countedWork < 100f) // kontrola jestli je co pocitat
                            setWork(threadWeight); // nastaveni pracovni davky
                        else {
                            threadWeight.setStateWork(StateWork.DIE); // neni co
                                pocitat --> ukonceni vlakna
                                deadThred++;
                        }
                    }
                }
            }
            break;
        }

        endTime = System.currentTimeMillis(); // konec vypoctu
    }

    /**
```

```

    * Vybranemu vypocetnimu vlaknu nastavi parametry pro vypocet.
    * @param threadWeight vypocetni vlakno
    */
private void setWork(ThreadWeight threadWeight) {
    Work work = new Work(parameters.getRo(), parameters.getD()); // davka k vypoctu

    // krajni body vnitriho kvadru
    Point3D startPoint = new Point3D();
    Point3D endPoint = new Point3D();

    startPoint.setX(parameters.getX() * (countedWork / 100f)); // vypocet prvnj x-souradnice vnitriho
kvadru

    if ((countedWork + parameters.getPart()) <= 100f) // kontrola jestli neprekrocime okraje ulohy
        countedWork += parameters.getPart();
    else
        countedWork = 100f;

    endPoint.setX(parameters.getX() * (countedWork / 100f)); // vypocet druhe x-souradnice vnitriho
kvadru

    // y a z se pocitaji az k okrajum.
    endPoint.setY(this.parameters.getY());
    endPoint.setZ(this.parameters.getZ());

    work.setStartPoint(startPoint);
    work.setEndPoint(endPoint);

    threadWeight.setWork(work); // nastaveni davky vlaknu
    threadWeight.setStateWork(StateWork.SET); // nastaveni priznaku, ze je davka nastavena a vlakno
muze pocitat
}

/**
 * Podle parametru ulohy vytvori urceny pocet vlaken.
 */
private void createThreads() {
    this.threads = new ArrayList<ThreadWeight>();

    for (int i = 0; i < parameters.getCountThreads(); i++)
        threads.add(new ThreadWeight());
}

/**
 * Spusti vsechny vypocetni vlakna.
 */
private void startThreads() {
    for (ThreadWeight threadWeight : threads)
        threadWeight.start(); // spusteni vlaken
}

/**
 * Vraci cas, kdy byl vypocet ukoncen.
 * @return systemovy cas v ms
 */
public long getEndTime() {
    return endTime;
}

/**
 * Vraci cas, kdy byl vypocet zahajen.
 * @return systemovy cas v ms
 */
public long getStartTime() {
    return startTime;
}

```

```

    }

    /**
     * Vraci celkovou hmotnost kvadru.
     * @return hmotnost
     */
    public float getTotalWeight() {
        return totalWeight;
    }
}

```

## ThreadWeight.java

package ppr.threads.app;

```

/**
 * Vypocetni vlakno. Ze zadane davky (kvadru) spocita objem.
 *
 */
public class ThreadWeight extends Thread {
    private StateWork stateThread = null; // stav vlakna
    private Result result = null; // vysledek vypoctu
    private Work work = null; // pracovni davka

    /**
     * Vytvori instanci vypocetniho vlakna.
     *
     */
    public ThreadWeight() {
        this.stateThread = StateWork.NEW; // nastaveni stavu vlakna
    }

    @Override
    public void run() {
        while (this.getStateThread().compareTo(StateWork.DIE) != 0) { // dokud je nejaka prace
            if (this.getStateThread().compareTo(StateWork.SET) == 0) { // pracovni davka nastavena
                float weight = 0;

                //System.out.println(this.getName());

                this.result = new Result(); // instance objektu pro vysledek
                this.result.setTimeStart(System.currentTimeMillis()); // zacatek casu vypoctu

                for (float x = work.getStartPoint().getX(); x < work.getEndPoint().getX(); x +=
work.getD()) {
                    for (float y = work.getStartPoint().getY(); y < work.getEndPoint().getY(); y
+= work.getD()) {
                        for (float z = work.getStartPoint().getZ(); z <
work.getEndPoint().getZ(); z += work.getD()) {
                            float mX = x;
                            float mY = y;
                            float mZ = z;

                            float dX = work.getD();
                            float dY = work.getD();
                            float dZ = work.getD();

                            // osetreni pripadu, pokud je soucasna pozice +
integracni krok vetsi nez okraj zadaneho vypoctu

                            if ((x + work.getD()) > work.getEndPoint().getX())
                                dX = mX = work.getEndPoint().getX() - x;

```



```

        if ((y + work.getD()) > work.getEndPoint().getY())
            dY = mY = work.getEndPoint().getY() - y;

        if ((z + work.getD()) > work.getEndPoint().getZ())
            dZ = mZ = work.getEndPoint().getZ() - z;

        // vypocet vahy
        weight += dX * dY * dZ * work.getFncRo().getRo(mX
+ dX / 2f, mY + dY / 2f, mZ + dZ / 2f);
    }
}

this.result.setValue(weight); // ulozeni vysledku
this.result.setTimeEnd(System.currentTimeMillis()); // konec vypoctu
this.setStateWork(StateWork.COUNTED); // nastaveni priznaku ze je vse spocteno
}

try {
    Thread.sleep(0); // uspani...
} catch (InterruptedException e) {}
}

/**
 * Vraci stav vlakna.
 * @return
 */
public StateWork getStateThread() {
    return stateThread;
}

/**
 * Nastavi stav vlakna. Ridici vlakno na konci vypoctu nastavi StateWork.DIE a vlakno skonci.
 * @param state novy stav
 */
public void setStateWork(StateWork state) {
    synchronized (state) {
        this.stateThread = state;
    }
}

/**
 * Vraci vysledek vypoctu.
 * @return vysledek vypoctu
 */
public Result getResult() {
    return result;
}

/**
 * Nastaveni pracovni davky.
 * @param work
 */
public void setWork(Work work) {
    this.work = work;
}
}

```

# Příloha – PVM

## Soubor farmer.c

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <pvm3.h>

#include "def.h"

T_POINT point; // krajni bod kvadru
float d; // difference
int count_workers; // pocet delniku
float part; // cast prace pridelená delikovi
int fnc; // funkce hustoty

float counted_work = 0;

int working = 0;

int mytid; // identifikator procesu

void print_help() {
    printf("Popis formát příkazu pro spuštění programu:\n\n");
    printf("Worker: \n");
    printf("\tworker\n\n");
    printf("Farmer: \n");
    printf("\tfarmer <pocet vl.> <velikost prace> <x> <y> <z> <d> <funkce hustoty>\n");
    printf("Formát parametrů:\n");
    printf("\t<pocet vl.>      - počet vláken - musí být > 0\n");
    printf("\t<velikost prace> - velikost kusu práce přidělené vládku z intervalu (0;100)\n");
    printf("\t<x> <y> <z>      - definice kvádku\n");
    printf("\t<d>              - integrační krok (stejný pro všechny osy) - musí platit d > 0\n");
    printf("\t<funkce>         - \n");
    printf("\t\tt1:           - 1\n");
    printf("\t\tt2:           - x\n");
    printf("\t\tt3:           - x + y + z\n");
    printf("Příklad spuštění programu s parametry:\n");
    printf("\tfarmer 10 0.1 1.0 1.0 1.0 0.1 1\n");
}

void set_work(int tid) {
    if ((counted_work + part) <= 100.0) {
        float start_x = point.x * (counted_work / (float) 100);
        float start_y = 0.0;
        float start_z = 0.0;

        counted_work += part;

        float end_x = point.x * (counted_work / (float) 100);
        float end_y = point.y;
        float end_z = point.z;

        // přidělení práce delníkovi
        pvm_initsend(PvmDataDefault); // inicializace bufferu
        pvm_pkfloat(&start_x, 1, 1);
        pvm_pkfloat(&start_y, 1, 1);
        pvm_pkfloat(&start_z, 1, 1);
        pvm_pkfloat(&end_x, 1, 1);
        pvm_pkfloat(&end_y, 1, 1);
        pvm_pkfloat(&end_z, 1, 1);
        pvm_pkfloat(&d, 1, 1);
        pvm_pkint(&fnc, 1, 1);
    }
}
```

```

        pvm_send(tid, STATE_WORK);
            working++;
        }
        else {
            if (counted_work >= 100.0)
                return;

float start_x = point.x * (counted_work * (float) 100);
float start_y = 0.0;
float start_z = 0.0;

            counted_work = 100;

float end_x = point.x;
float end_y = point.y;
float end_z = point.z;

/* Zaslani prace workerovi */
pvm_initsend(PvmDataDefault); /* inicializace bufferu */
pvm_pkfloat(&start_x, 1, 1);
pvm_pkfloat(&start_y, 1, 1);
pvm_pkfloat(&start_z, 1, 1);
pvm_pkfloat(&end_x, 1, 1);
pvm_pkfloat(&end_y, 1, 1);
pvm_pkfloat(&end_z, 1, 1);
pvm_pkfloat(&d, 1, 1);
pvm_pkint(&fnc, 1, 1);
pvm_send(tid, STATE_WORK);
            working++;
        }
    }
}

int main(int argc, char *argv[]) {
    int tids[32]; // identifikatory procesu
    int* tids; // pomocny ukazatel pro vytvoreni delniku
    int create_workers = 0; // pocet vytvorených workeru
    int tid; // pomocny identifikator procesu

float weight = 0, total_weight = 0;

    int i;

    printf("Výpočet hmotnosti kvádrů\n");
    printf("-----\n");
    printf("Semestrální práce z předmětu KIV/PPR\n\n");
    printf("\tAutor: Vít Lachner\n");
    printf("\tSt. číslo: A06093\n");
    printf("\tE-mail: lachner@students.zcu.cz\n\n");

    if (argc == 8) {
        count_workers = atoi(argv[1]);
        part = atof(argv[2]);
        point.x = atof(argv[3]);
        point.y = atof(argv[4]);
        point.z = atof(argv[5]);
        d = atof(argv[6]);
        fnc = atoi(argv[7]);

        if ((count_workers <= 0) ||
            (part <= 0) ||
            (part > 100) ||
            (d <= 0) ||
            (fnc < 0) ||
            (fnc > 3)) {
            printf("chybne parametry\n");
            return;

```

```

    }
}
else {
print_help();
return 0;
}

mytid = pvm_mytid();

tids = tids;

// vytvoreni delniku
while (count_workers > create_workers) {
if (pvm_spawn("worker", (char**)0, 0, "", 1, tids)) { // vytvoreni delnika
create_workers++;
tids++;
}
else { // neuspesne vytvoreni delnika
printf("chyba %d pri vytvoreni delnika.", *tids);
}
}

// uvodni komunikace farmare s workery
pvm_initsend(PvmDataDefault); // inicializace bufferu
pvm_pkint(&mytid, 1, 1); // ulozeni identifikace
pvm_mcast(tids, count_workers, STATE_REG); // broadcast zpravy

// cekani na zpravu STATE_READY
for(i = 0; i < count_workers; i++) {
pvm_recv(-1, STATE_READY); // delnik jse pripraven
pvm_upkint(&tids[i], 1, 1); // id delnika
}

for (i = 0; i < count_workers; i++) {
set_work(tids[i]);
}

while (working != 0) {
if (pvm_nrecv(-1, STATE_COUNTED) > 0) {
pvm_upkint(&tids[i], 1, 1);
pvm_upkfloat(&weight, 1, 1);

--working;

total_weight += weight;

set_work(tids[i]); // zadani prace
}
}

pvm_mcast(tids, count_workers, STATE_DIE); // ukonceni delniku

// cekani na ukonceni delniku
for(i = 0; i < count_workers; i++) {
pvm_recv(-1, STATE_DIE); // delnik
pvm_upkint(&tids[i], 1, 1); // id delnika
}

// ukonceni PVM
pvm_exit();

// tisk vysledku
printf("nhmotnost kvadru: %.10f\n", total_weight);

return 0;
}

```

## Soubor worker.c

```
#include <pvm3.h>

#include "def.h"

int mytid; /* Identifikator delnika */
int farmer_tid; /* identifikator procesu sef */

float fnc_ro(float x, float y, float z, int fnc)
{
    switch (fnc) {
        case (FNC_CONSTANT):
            return 1;
        case (FNC_X):
            return x;
        case (FNC_XYZ):
            return x + y + z;
        default:
            return 0;
    }
}

float count_weight(float start_x, float start_y, float start_z, float end_x, float end_y, float end_z, float d, int fnc)
{
    float x, y, z;
    float weight = 0;

    for (x = start_x; x < end_x; x += d) {
        for (y = start_y; y < end_y; y += d) {
            for (z = start_z; z < end_z; z += d) {
                float mX = x;
                float mY = y;
                float mZ = z;

                float dX = d;
                float dY = d;
                float dZ = d;

                // osetreni pripadu, pokud je soucasna pozice + integracni krok vetsi nez okraj
                if ((x + d) > end_x)
                    dX = mX = end_x - x;

                if ((y + d) > end_y)
                    dY = mY = end_y - y;

                if ((z + d) > end_z)
                    dZ = mZ = end_z - z;

                // vypočet vahy
                weight += dX * dY * dZ * fnc_ro(mX + dX / (float) 2, mY + dY / (float) 2, mZ + dZ /
(float) 2, fnc);
            }
        }
    }

    return weight;
}
```

```

main(int argc, char *argv[]) {
    mytid = pvm_mytid();    // přihlasi do pvm

    pvm_recv(-1, STATE_REG);    // prijati zpravy s registraci
    pvm_upkint(&farmer_tid, 1, 1);    // cislo farmera

    if (farmer_tid == pvm_parent()) {
        pvm_initsend(PvmDataDefault);    // inicializace bufferu
        pvm_pkint(&mytid, 1, 1);    // ulozeni identifikace
        pvm_send(farmer_tid, STATE_READY);    // potvrzeni pripravenosti
    }

    while (1) {
        if (pvm_nrecv(farmer_tid, STATE_WORK) > 0) { // pridelená práce
            float start_x, start_y, start_z, end_x, end_y, end_z, d, weight;
            int fnc;

            // prijati
            pvm_upkfloat(&start_x, 1, 1);
            pvm_upkfloat(&start_y, 1, 1);
            pvm_upkfloat(&start_z, 1, 1);
            pvm_upkfloat(&end_x, 1, 1);
            pvm_upkfloat(&end_y, 1, 1);
            pvm_upkfloat(&end_z, 1, 1);
            pvm_upkfloat(&d, 1, 1);
            pvm_upkint(&fnc, 1, 1);

            weight = count_weight(start_x, start_y, start_z, end_x, end_y, end_z, d, fnc);

            // odeslání výsledku
            pvm_initsend(PvmDataDefault); // inicializace bufferu
            pvm_pkint(&mytid, 1, 1);
            pvm_pkfloat(&weight, 1, 1); // výsledek
            pvm_send(farmer_tid, STATE_COUNTED);
        }
        else if (pvm_nrecv(farmer_tid, STATE_DIE) > 0) { // ukončení workera
            pvm_pkint(&mytid, 1, 1);    // ulozeni identifikace
            pvm_send(farmer_tid, STATE_DIE);    // potvrzení ukončení

            pvm_exit(); // ukončení PVM
            return 0;
        }
    }

    return 0;
}

```